
GCAN-205

工业级Modbus TCP转CAN模块

用户手册



文档版本：V3.3 （2020/10/10）

修订历史

版本	日期	原因
V1.00	2013/06/16	创建文档
V2.01	2013/12/20	修正设备工作参数
V3.01	2014/10/22	添加部分参数
V3.15	2017/04/22	添加 Modbus 常用功能码说明
V3.2	2018/07/18	调整文档结构
V3.3	2020/10/10	修正文档

目 录

1. 功能简介.....	4
1.1 功能概述.....	4
1.2 性能特点.....	4
1.3 典型应用.....	5
2. 设备安装.....	6
2.1 设备尺寸.....	6
2.2 设备固定.....	6
2.3 接口定义及功能.....	7
3. 设备使用.....	9
3.1 与 PC 连接.....	9
3.2 与以太网连接.....	11
3.3 与 CAN 总线连接.....	11
3.4 CAN 总线终端电阻.....	12
3.5 系统状态指示灯.....	13
4. Gan205 EtherCanConfig3 软件使用.....	14
4.1 恢复出厂设置.....	14
4.2 基本参数配置.....	14
4.3 设置 Modbus TCP 对应 CAN 数据接收映射表.....	16
4.4 设置发送 CAN 数据对应 Modbus TCP 映射表.....	16
4.5 下载到 GCAN-205 模块的 Flash.....	17
4.6 GCAN-205 模块参数保存.....	17
5. 应用实例.....	18
5.1 读取接收到的 CAN 帧.....	18
5.2 写入要发送的 CAN 帧.....	18
6. 二次开发.....	20
7. 技术规格.....	21
8. 常见问题.....	22
9. 免责声明.....	23
附录 A: CAN2.0B 协议帧格式.....	24
附录 B: Modbus TCP 协议简介.....	26
B.1 Modbus TCP 协议数据格式.....	26
B.2 Modbus 常用功能码.....	28
销售与服务.....	29

1. 功能简介

1.1 功能概述

GCAN-205 模块是集成 1 路标准以太网接口和 1 路标准 CAN 接口的 Modbus TCP 转 CAN 的协议转换模块。采用 GCAN-205 模块，用户可以轻松完成 CAN 总线网络和以太网网络的互连互通，进一步拓展 CAN 总线网络的范围。

GCAN-205 可以将以太网网络与 CAN 总线网络桥接，用户可以将此智能协议转换模块集成到自己的系统中，从而使本不具备相互通信能力的以太网网络与 CAN 总线快速具备通信能力，从而节省开发时间、降低开发成本、快速抢占市场先机。

GCAN-205 模块现已被广泛应用于构建现场总线实验室、工业控制网络、智能小区监控等网络环境中。同时该设备具有体积小、即插即用等特点，且模块使用 DIN 导轨的安装方式，使其特别适用于工业现场或机柜中与其他设备配套使用。

GCAN-205 模块上已集成 CAN 接口电气隔离保护模块，使其避免由于瞬间过流/过压而对设备造成损坏，增强系统在恶劣环境中使用的可靠性。

用户可以通过附带的“Gan205 EtherCanConfig3”软件对 GCAN-205 模块进行配置。目前该配置软件仅支持 Modbus TCP-CAN 协议之间转换的配置，对于以太网端或 CAN 端的其他标准或自定义协议，暂时不支持用户自己对其配置，如需要，我公司可为用户提供任意协议之间的配置服务。

1.2 性能特点

1.2.1 硬件特点

- 高速的 32 位工业级控制器；
- 内嵌硬件看门狗定时器；
- 使用外接电源供电 (DC9-24V, 300mA)；
- 静电放电抗扰度等级：接触放电±2kV，空气放电±15kV；
- 电快速瞬变脉冲群抗扰度等级：±1kV；
- 浪涌抗扰度等级：±1kV；
- 工作温度范围：-40℃~+85℃；
- 工作湿度范围：5%~95% RH 无凝露；
- 标准 DIN 导轨安装方式，专为工业设计。

1.2.2 CAN 属性

- 集成 1 路 CAN 总线接口，使用端子接线方式；
- CAN 总线号包括：CAN_H、CAN_L、CAN_GND；
- CAN 总线支持 CAN2.0A 和 CAN2.0B 帧格式，符合 ISO/DIS 11898 规范；
- CAN 总线通讯波特率在 5kbps~1Mbps 之间任意可编程；
- CAN 总线接口采用电气隔离，隔离模块绝缘电压：DC 1500V；

1.2.3 以太网属性

- RJ45, 支持 10/100M 自适应;
- Modbus从站支持功能码: 03H、04H、06H、16H;
- 支持静态或动态 IP 获取;
- 支持心跳和超时断开功能;
- 工作端口固定, 目标 IP 和目标端口均可设定;
- 网络断开后自动恢复连接资源, 可靠地建立 TCP 连接;
- 兼容 SOCKET 工作方式, 上位机通讯软件编写遵从标准的 SOCKET 规则。

1.3 典型应用

- 工业以太网设备与CAN网络设备互联
- 电力通讯网络
- 工业控制设备
- 高速、大数据量通讯
- CAN 总线与串行总线之间的网关网桥;
- 工业现场网络数据监控;
- CAN 教学应用远程通讯;
- CAN 工业自动化控制系统;
- 低速 CAN 网络数据采集数据分析;
- 智能楼宇控制数据广播系统等 CAN 总线应用系统。
- PLC 设备连接 CAN 总线网络通讯;

2. 设备安装

2.1 设备尺寸

设备外形尺寸：(长，含接线端子)112mm * (宽)22mm * (高)100mm，其示意图如图 2.1 所示。

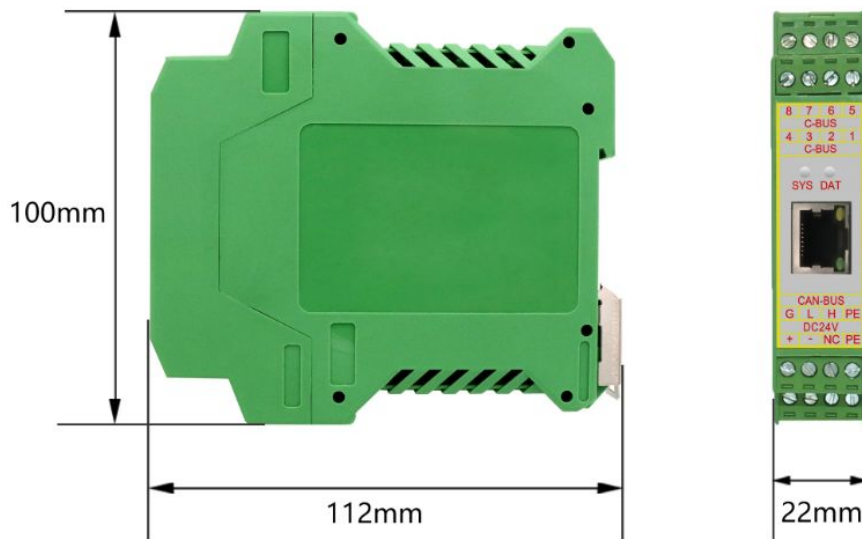


图 2.1 GCAN-205 模块外形尺寸

2.2 设备固定

GCAN-205 模块安装方法如图 2.2 所示，可使用一字螺丝刀辅助将模块安装到 DIN 导轨上。

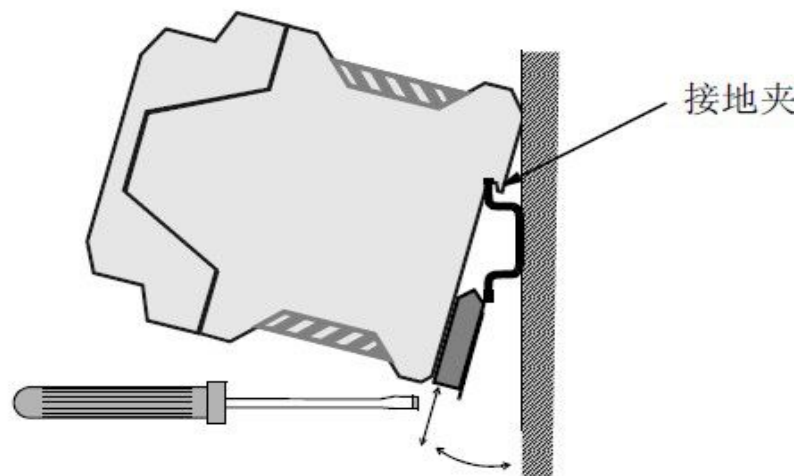


图 2.2 GCAN-205 模块安装

GSCAN-205 模块地与安装模块的导轨相连。如果导轨固定到一个接地的金属组件板上，那么模块会自动接地，不需要外部接地线。如果导轨固定到一个未接地的底座上，那么必须将导轨连接到最近的接地端子上。

2.3 接口定义及功能

GSCAN-205 模块集成 1 路 DC 24V 电源接口、1 路标准 CAN 总线接口、1 路标准以太网接口。GSCAN-205 模块接线端子排如图 2.3 所示。



图 2.3 GSCAN-205 模块接线端子排

GSCAN-205 模块的电源接口由一个 4Pin 插拔式接线端子引出，其接口定义如表 2.1 所示。

引脚 (由左至右)	端口	名称	功能
1	DC 24V	+	24V 直流电源输入正
2		-	24V 直流电源输入负
3		NC	未使用
4		PE	屏蔽

表 2.1 GSCAN-205 电源接口定义

GSCAN-205 模块 CAN 总线接口由 1 个 4 Pin 接线端子引出，可以用于连接 1 个 CAN 总线接口的设备，其接口定义如表 2.2 所示。

引脚 (由左至右)	端口	名称	功能
--------------	----	----	----

G	CAN-BUS	CAN-G	CAN_GND
L		CAN-L	CAN_L 信号线 (CAN 低)
H		CAN-H	CAN_H 信号线 (CAN 高)
PE		PE	屏蔽
1-8	C-BUS	NC	未使用

表 2.2 GCAN-205 模块的 CAN 总线信号分配

3. 设备使用

GCAN-205 模块工作原理如图 3.1 所示。

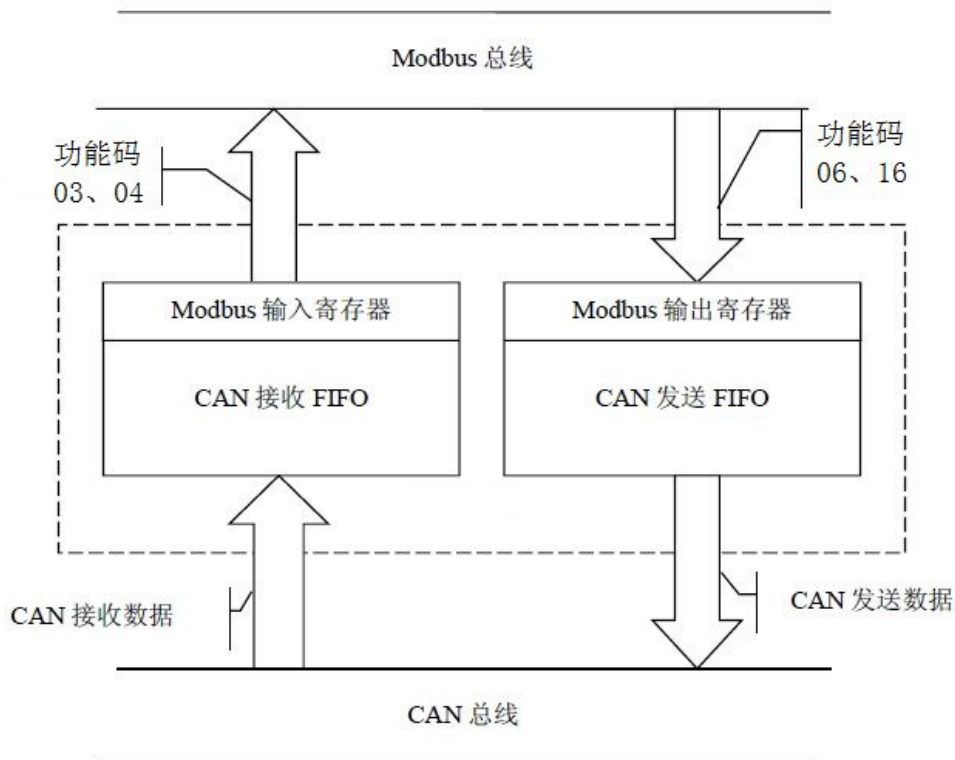


图 3.1 GCAN-205 模块工作原理

3.1 与 PC 连接

GCAN-205模块使用24V DC供电，当设备获得正常供电后，可使用PC端的“Gan205 EtherCanConfigv3”配置软件对其工作模式及基本运行参数进行配置（Gan205 EtherCanConfigv3软件使用方法详见第4章），GCAN-205模块目前仅支持用户对Modbus TCP转CAN之间的通信进行配置，其他协议暂不支持用户自行配置。

3.1.1 恢复出厂设置

GCAN-205 模块硬件出厂默认 IP：192.168.1.10，如果用户已经修改过 IP 地址并且忘记，那么可以通过操作设备中拨码开关，对其进行参数复位。

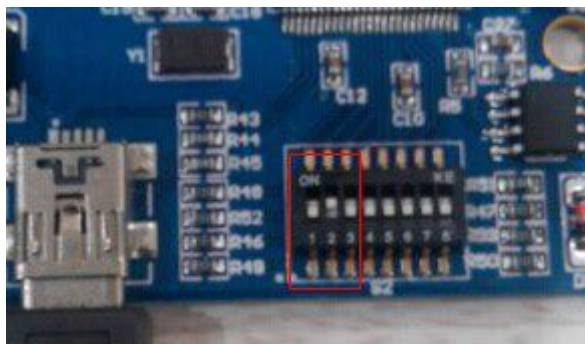


图 3.2 GCAN-205 设备拨码开关位置

具体操作为：先不要对模块上电，用一字螺丝刀撬动模块顶端和尾端的卡扣，打开设备外壳，找到设备中如图3.2所示的拨码开关，将2号开关拨到ON位置，然后将系统上电，等待大约3秒钟，看到前面板上方的SYS指示灯闪烁，此时关闭电源，然后将2号开关拨回到OFF状态。至此，设备设置已经恢复到出厂默认状态，系统默认的IP：192.168.1.10。

3.1.2 更改 PC 端 IP 地址

用户在使用 PC 机与 GCAN-205 模块进行通信前，需要保证用户的 PC 机内有以太网卡，并且 PC 机与 GCAN-205 模块必须在同一个网段内。

GCAN-205 模块在出厂时设定了一个默认的 IP 地址（192.168.1.10）和网络掩码（255.255.255.0），用户可以按图 3.3 所示的流程检查该设备是否和用户 PC 机在同一网段。

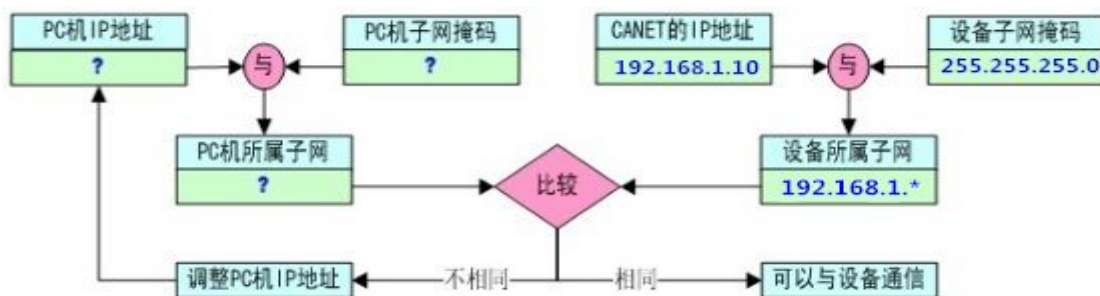


图 3.3 PC 机与 GCAN-205 模块是否处于同一网段检测流程

请注意：只有在同一网段，您才能使用 PC 机对 GCAN-205 模块进行配置。如果网段不同，则需对 PC 机进行以下设置。

3.1.3 Windows XP/7 网络设置

用户使用的操作系统是 Windows XP/7、8、10，用户可以修改本机 IP 地址的方式设置本机 IP 及网段。Windows 8、windows 10 操作参照 Windows7 系统。

修改本机 IP 地址

进入操作系统后，进入本机的控制面板→进入“网络连接”（WinXP）或“网络和共享中心”（Win7、8、10）→进入“本地连接”属性→“Internet 协议（TCP/IP）”（winXP）或“Internet 协议版本 4（TCP/IP）”（Win7）属性，出现如图 3.4 所示界面。

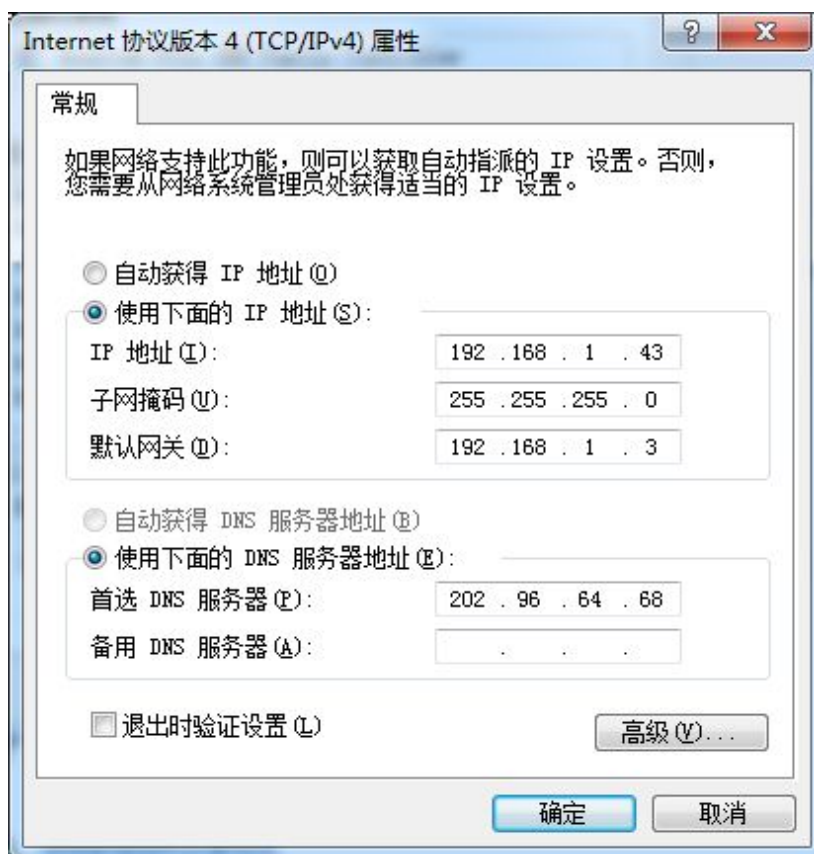


图 3.4 TCP/IP 常规设置

在“IP 地址”栏中点击修改，输入与 GCAN-205 同一网段的 IP 地址，如图 3.4 即可完成添修改 PC 机 IP 地址操作。

如果用户是自动获取 IP 地址模式，则可在图 3.4 操作处，选择“使用下面的 IP 地址”，输入与 GCAN-205 相同网段的 IP 地址即可。

3.2 与以太网连接

GCAN-205模块的以太网接口集成10/100M自适应以太网芯片，符合以太网标准协议规范，支持即插即用。用户可以使用五类以上网线进行工业以太网与 GCAN-205模块连接。

3.3 与 CAN 总线连接

GCAN-205模块接入CAN总线的连接方式：将CAN_H连CAN_H，CAN_L连CAN_L即可建立通信。

CAN总线网络采用直线拓扑结构，总线最远的2个终端需要安装120Ω的终端电阻；如果节点数目大于2，则中间节点不需要安装120Ω的终端电阻。对于分支连接，其长度不应超过3米。CAN总线的连接见图3.6所示。

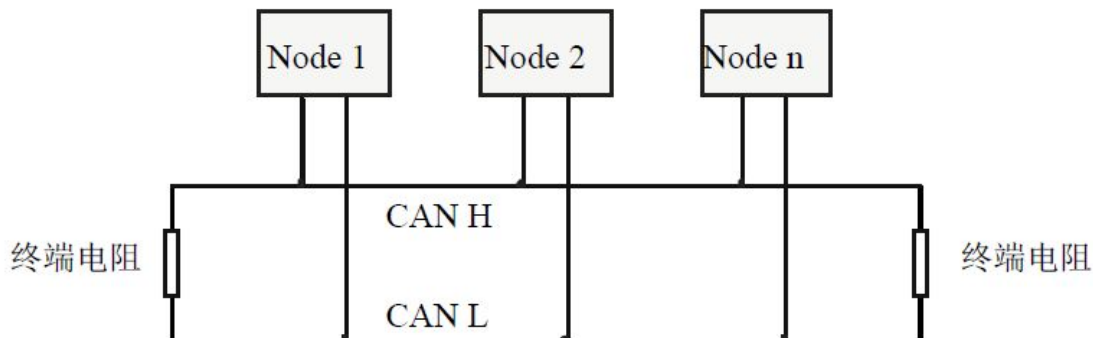


图 3.6 CAN 总线网络的拓扑结构

注意：CAN总线电缆可以使用普通双绞线、屏蔽双绞线。理论最大通信距离主要取决于总线波特率，最大总线长度和波特率关系详见表3.1。若通讯距离超过1Km，应保证线的截面积大于 $\Phi 1.0\text{mm}^2$ ，具体规格应根据距离而定，常规是随距离的加长而适当加大。

波特率	总线长度
1 Mbit/s	25m
500 kbit/s	100m
250 kbit/s	250m
125 kbit/s	500m
50 kbit/s	1km
20 kbit/s	2.5km
10 kbit/s	5km
5 kbit/s	13km

表3.1 波特率与最大总线长度参照表

3.4 CAN 总线终端电阻

为了增强CAN通讯的可靠性，消除CAN总线终端信号反射干扰，CAN总线网络最远的两个端点通常要加入终端匹配电阻，如图3.7所示。终端匹配电阻的值由传输电缆的特性阻抗所决定。例如双绞线的特性阻抗为 120Ω ，则总线上的两个端点也应集成 120Ω 终端电阻。GCAN-205模块采用82C251收发器，如果网络上其他节点使用不同的收发器，则终端电阻须另外计算。

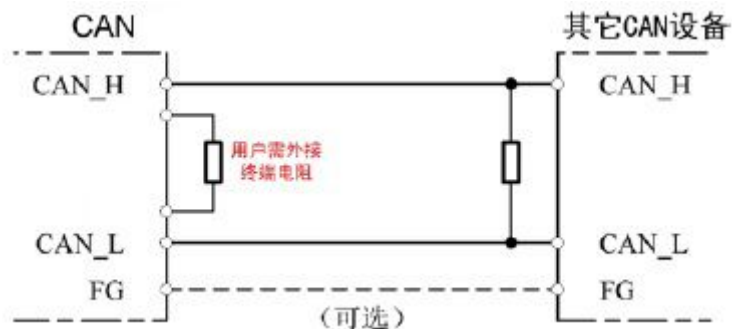


图3.7 GCAN-205模块与其他CAN节点设备连接

请注意：GSCAN-205 模块内部未集成 120 Ω 终端电阻，模块外部提供电阻接线端子。需要接入终端电阻时，将电阻两端分别接入 CAN_L、CAN_H 即可。

3.5 系统状态指示灯

GSCAN-205模块具有1个SYS指示灯，用来指示设备的运行状态，1个DAT指示灯，用来指示数据传输。这2个指示灯的具体指示功能见表3.2，这2个指示灯处于各种状态下时，CAN总线的状态如表3.3所示。

指示灯	颜色	指示状态
SYS	绿	系统运行指示
DAT	绿	数据转换传输指示

表3.2 GSCAN-205模块指示灯

GSCAN-205模块上电后，系统初始化状态指示灯SYS点亮，表明设备已经供电，系统正在初始化；否则，表示系统存在电源故障或发生有严重的错误。

以太网端与CAN端均连接正常后，当总线间有数据在传输时，数据信号指示灯DAT会闪烁。

指示灯	状态	指示状态
SYS	常亮	设备初始化通过，待机状态
	不亮	设备初始化未通过
DAT	不亮或常亮	总线间无数据传输
	闪烁	总线间有数据传输

表3.3 GSCAN-205模块指示灯状态

4. Gan205 EtherCanConfig3 软件使用

4.1 恢复出厂设置

GCAN-205 模块硬件出厂默认 IP: 192.168.1.10, 如果用户已经修改过 IP 地址并且忘记, 那么可以参考 3.1.1, 通过设备中的拨码开关, 对其进行参数复位。默认的 CAN 总线波特率是 1M, 默认 Modbus 映射表都为 0。

请注意: 设备恢复出厂设置后, 所有的参数设置及映射表设置会被全部清除, 请谨慎操作。

4.2 基本参数配置

GCAN-205 模块可以使用“Gan205 EtherCanConfig3”软件对其进行参数配置, 包括: 工作模式、工作端口、目标端口、目标 IP、CAN 工作模式、CAN 波特率等基本参数。

4.2.1 用电脑连接 GCAN-205 模块

1. 首先将 GCAN-205 模块上电, 用网线将 GCAN-205 模块与电脑连接好, 待设备的 SYS 指示灯闪烁时, 表示 GCAN-205 模块初始化完毕, 处于待连接状态。

2. 打开光盘中的“Gan205 EtherCanConfig3”软件, 输入 GCAN-205 模块的 IP 地址, 点击“Connect”进行连接。如下图 4.1 所示。

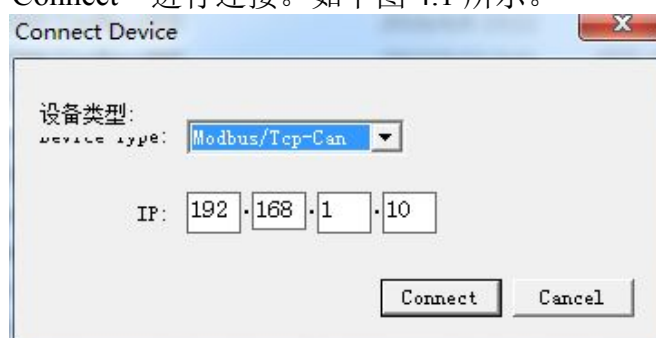


图 4.1 配置软件初始界面

点击“Connect”出现如下图 4.2 软件主界面:



图 4.2 配置软件主界面

软件上方有 6 个工具按钮:

“Connect”——连接设备;

“Upload”——将设备中的配置信息读出来;

“Download”——将配置信息下载到设备的 Flash 中;

“Open” ——打开并读取 PC 中的配置信息文件；

“SaveAs” ——将配置信息文件保存到电脑中。

“Update App” ——为厂家预留。

3.连接后软件界面左面的栏中会显示连接设备的设置列表，这时可以点击“读参数 Upload”将设备中的参数上载到电脑。上载成功后会有如下图 4.3 信息显示。

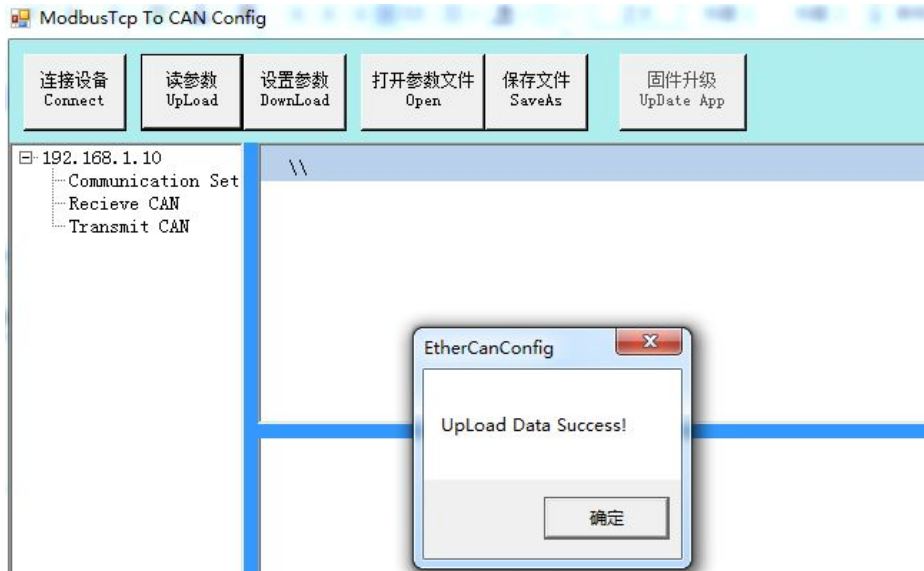


图 4.3 配置软件读参数成功

4.2.2 CAN 波特率设置

“CAN Baudrate”可设置 CAN 总线的波特率，需按表填写，对应表如下 4.1：

参数	对应波特率
0	1000k
1	800k
2	666k
3	500k
4	400k
5	250k
6	200k
7	125k
8	100k
9	80k
10	50k
11	40k
12	20k
13	10k
14	5k

表 4.1 波特率参数对照表

4.2.3 以太网地址设置

“IP Address” ——设置设备的 IP 地址；

“Subnet Mask” ——设置子网掩码；

“Gateway” ——设置通信网关。

参数修改后，相应修改单元变成红色标记。

4.3 设置 Modbus TCP 对应 CAN 数据接收映射表

GCAN-205 模块将接收到的 CAN 帧数据，按照设置好的对应关系缓存在 Modbus TCP 的地址表中，等待 Modbus 指令读取。

点击界面左侧栏目中的“Receive CAN”如图 4.4 界面。

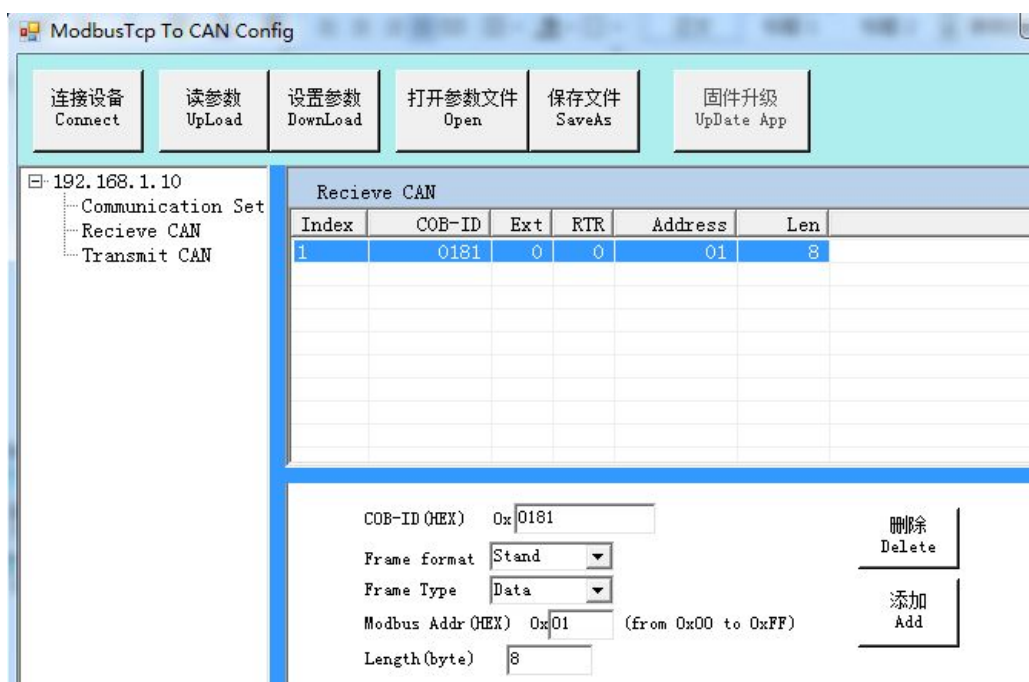


图 4.4 “Receive CAN”设置界面

您可以在界面右下栏目中，按”添加 Add”添加映射关系数据，添加组数最多为 32 组（部分数据不足 8 字节可以节省寄存器使用数量）；接收数据对应 Modbus 地址从 0x00 到 0x7F，总计 127 个地址，每个地址是一个整型变量。

COB-ID 为 CAN 总线的帧 ID 设置，Frame Format 为帧格式（标准帧 Standard/扩展帧 Extended）设置，Frame Type 为帧类型（数据帧 Data/远程帧 RTR）设置，Modbus Address 为 Modbus 端寄存器首地址设置，Length 为 CAN 帧数据的长度，最大值为 8。请注意：这个长度是 1 个字节单位，而 Modbus 地址是整型（2 个字节），因此如果 CAN 数据长度是 8 个字节，那么对应 Modbus 地址映射为 4 个字节。

4.4 设置发送 CAN 数据对应 Modbus TCP 映射表

选中“Transmit CAN”项目，添加数据映射组，最少可添加 32 组（部分数据不足 8 字节可以节省寄存器使用数量）。如图 4.5 所示。

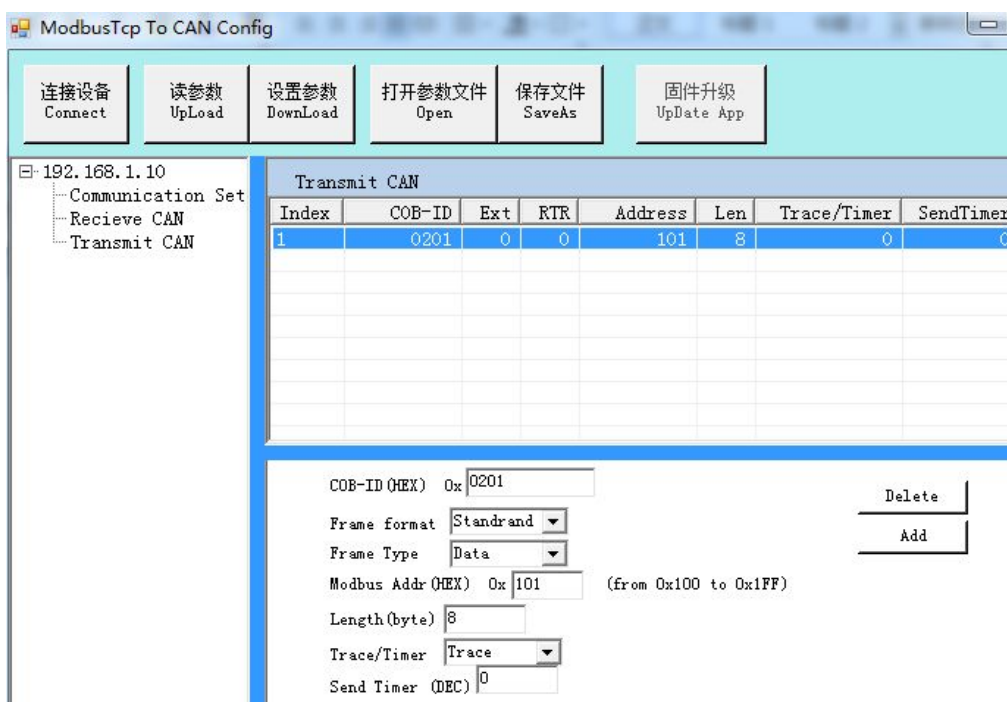


图 4.5 “Transmit CAN” 配置界面

CAN 发送数据中 Modbus 映射地址从 0x100 开始到 0x17F，每个地址是一个整型数据（2 个字节）。COB-ID 为转发至 CAN 总线数据的帧 ID 设置，Frame Format 为帧格式（标准帧 Standard/扩展帧 Extended）设置，Frame Type 为帧类型（数据帧 Data/远程帧 RTR）设置，Modbus Address 为 Modbus 端寄存器首地址设置，Length 为 CAN 帧数据的长度，最大值为 8。

您可以设置数据触发模式或循环发送模式（Trace/Timer）。

数据触发模式（Trace）：当有 Modbus 主机用 06 指令写 Modbus 相应地址数据时，如果数据发生改变，那么触发相应的 CAN 帧数据发送；

循环发送模式（Timer）：设置每间隔一定时间，循环发送相应的 CAN 帧数据，间隔时间在 Send Timer 中设置，输入 10 进制数，单位是毫秒，比如输入 1000，那么就是间隔 1000ms 发送一次。

4.5 下载到 GCAN-205 模块的 Flash

当配置完成后，可以点击工具栏中的“Download”将配置数据写入到设备的 FLASH 中，数据写入成功后，需要重新上电，来启用新的设置。

4.6 GCAN-205 模块参数保存

设置完成的配置参数和从设备中 Upload 上来的配置参数都可以保存到 PC 机中，点击工具栏中的 SaveAs 根据提示设置保存文件名称，就可以将配置参数保存到 PC 中，配置文件可再次打开使用。

请注意：数据写入成功后，需要将设备重新上电，以启用新的配置。

5. 应用实例

用户可通过随机附赠的网络调试助手发送 Modbus 指令来进行调试。使用时请选择 TCP Client，远程主机地址为 192.168.1.10:502（IP 地址为出厂预设值，可修改；端口号不可修改）。

请注意：使用网络调试助手时请使用“十六进制显示”和“十六进制发送”。

5.1 读取接收到的 CAN 帧

例如：配置 Modbus 从站地址为 1，Modbus 寄存器首地址为 0x01（出厂预设值），功能码为 03，CAN 为标准帧，帧 ID 为 0x181，CAN 帧数据为 0x01, 0x02, 0x03, 0x04, 0x05, 0x06, 0x07, 0x08。

用户 Modbus 主站发送请求帧：

00 00 00 00 00 06 01 03 00 01 00 04

主机发送	字节数	例 (Hex)
传输标识	2 字节	00 00
协议标识	2 字节	00 00
数据长度	2 字节	00 06
设备地址	1 字节	01
功能码	1 字节	03
起始地址	2 字节	00 01
寄存器数量	2 字节	00 04

GSCAN-205 的响应帧：

00 00 00 00 00 0B 01 03 08 02 01 04 03 06 05 08 07

从机回送	字节数	例 (Hex)
传输标识	2 字节	00 00
协议标识	2 字节	00 00
数据长度	2 字节	00 0B
设备地址	1 字节	01
功能码	1 字节	03
响应字节数	1 字节	08
寄存器值	8 字节	02 01 04 03 06 05 08 07

此时，GSCAN-205 模块 Modbus 端已收到了来自其他设备的 CAN 端发出的帧 ID 为 0x181 的数据帧。

5.2 写入要发送的 CAN 帧

例如：Modbus 寄存器首地址为 0x100（十进制为 256，此值为出厂预设值），功能码为 16 (10H)，CAN 为标准帧，帧 ID 为 0x201，CAN 帧数据为 0x01, 0x02, 0x03, 0x04, 0x05, 0x06, 0x07, 0x08。

用户 Modbus 主站发送请求帧：

00 00 00 00 00 0F 01 10 01 01 00 04 08 02 01 04 03 06 05 08 07

主机发送	字节数	例 (Hex)
传输标识	2 字节	00 00
协议标识	2 字节	00 00
数据长度	2 字节	00 0F
设备地址	1 字节	01
功能码	1 字节	10
起始地址	2 字节	01 01
寄存器数量	2 字节	00 04
响应字节数	1 字节	08
寄存器值	8 字节	02 01 04 03 06 05 08 07

GSCAN-205 的响应帧：

00 00 00 00 00 06 01 10 01 01 00 04

从机回送	字节数	例 (Hex)
传输标识	2 字节	00 00
协议标识	2 字节	00 00
数据长度	2 字节	00 06
设备地址	1 字节	01
功能码	1 字节	10
起始地址	2 字节	01 01
寄存器数量	2 字节	00 04

此时，其他设备的 CAN 端已收到了来自 GSCAN-205 模块的 Modbus 端发出的帧 ID 为 0x201 的数据帧。

6. 二次开发

如果用户需要在特定的上位机软件中集成对 GCAN-205 模块进行配置的功能，而不需要通过自带的配置软件来完成，我公司可向用户提供以太网端的配置协议，并提供对 GCAN-205 模块进行配置的函数库和详细的使用说明，方便用户使用。配置函数库与二次开发程序包支持 Win2000/XP/WIN7/WIN8/Linux 等操作环境。

7. 技术规格

连接方式	
以太网	RJ45
CAN	OPEN4接线端子
接口特点	
以太网接口	10/100M自适应
CAN接口	遵循ISO 11898标准，支持CAN2.0A/B
CAN波特率	5kbit/s~1Mbit/s
电气隔离	DC-1500V
CAN终端电阻	未集成
供电电源	
供电电压	DC9-24V
供电电流	20mA
环境试验	
工作温度	-40℃~+85℃
工作湿度	15%~90%RH，无凝露
EMC测试	EN 55024:2011-09 EN 55022:2011-12
防护等级	IP 20
基本信息	
外形尺寸	112mm *99mm *22mm
重量	120g

8. 常见问题

1. 是否一定需要使用 120Ω 终端匹配电阻？

建议120Ω终端匹配电阻用于吸收端点反射，提供稳定的物理链路。一条完整的CAN总线上需要有且只需有2个120Ω终端电阻，分别接在总线最远的两个节点处。

2. 能否在一条CAN总线上安装多块GCAN-205模块？

由于CAN总线结构特点，一条总线上可以连接多个CAN节点，所以在不影响总线的前提下，一条CAN总线允许安装多块GCAN-205网关，实际数量与CAN总线最大节点数有关。

3. GCAN-205模块最高的数据转换率是多少？

GCAN-205模块的单一CAN通道最高支持8000 fps的CAN总线数据转换，这里提到的帧是指标准帧8个数据的数据帧，如果是小于8字节数据或者远程帧可能会更快。

4. 为何DAT状态指示灯不亮？

只有当CAN或以太网端有数据传输且模块正处于数据转换中，DAT指示灯才会亮起。

5. 为何调用接口函数时系统非法操作？

首先在使用接口函数时请认真阅读函数说明，保证输入参数合法，特别注意指针(地址)的传递，或参照提供的例子程序，倘若问题还是未能解决，可联系我公司技术支持。

6. GCAN-205模块的通讯波特率如何设置？

Gan205 EtherCanConfigv3软件提供一组常用的波特率的设置值，若要使用其他的波特率，请与广成科技有限公司相关人员联系。

7. 系统进入待机或睡眠状态是否影响接收？

会有影响。这时所有处理将停止，最大可能导致硬件接收缓冲溢出错误。若有程序打开设备将尝试阻止系统进入待机或睡眠状态，从而保证系统正常工作。使用GCAN-205模块时，请禁止系统的待机和睡眠功能。

9. 免责声明

感谢您购买广成科技的 GCAN 系列软硬件产品。GCAN 是沈阳广成科技有限公司的注册商标。本产品及手册为广成科技版权所有。未经许可，不得以任何形式复制翻印。在使用之前，请仔细阅读本声明，一旦使用，即被视为对本声明全部内容的认可和接受。请严格遵守手册、产品说明和相关的法律法规、政策、准则安装和使用该产品。在使用产品过程中，用户承诺对自己的行为及因此而产生的所有后果负责。因用户不当使用、安装、改装造成的任何损失，广成科技将不承担法律责任。

关于免责声明的最终解释权归广成科技所有。

附录 A：CAN2.0B 协议帧格式

CAN2.0B 标准帧

CAN 标准帧信息为11个字节，包括两部分：信息和数据部分。前3个字节为信息部分。

	7	6	5	4	3	2	1	0
字节 1	FF	RTR	×	×	DLC（数据长度）			
字节 2	（报文识别码）			ID.10—ID.3				
字节 3	ID.2—ID.0			×	×	×	×	×
字节 4	数据 1							
字节 5	数据 2							
字节 6	数据 3							
字节 7	数据 4							
字节 8	数据 5							
字节 9	数据 6							
字节 10	数据 7							
字节 11	数据 8							

字节1为帧信息。第7位（FF）表示帧格式，在标准帧中，FF=0；第6位（RTR）表示帧的类型，RTR=0表示为数据帧，RTR=1表示为远程帧；DLC 表示在传输数据帧时实际的数据长度。

字节2、3 为报文识别码，11位有效。

字节4~11为数据帧的实际数据，远程帧时无效。

CAN2.0B 扩展帧

CAN 扩展帧信息为13个字节，包括两部分，信息和数据部分。前5个字节为信息部分。

	7	6	5	4	3	2	1	0
字节 1	FF	RTR	×	×	DLC (数据长度)			
字节 2	(报文识别码) ID.28—ID.21							
字节 3	ID.20—ID.13							
字节 4	ID.12—ID.5							
字节 5	ID.4—ID.0					×	×	×
字节 6	数据 1							
字节 7	数据 2							
字节 8	数据 3							
字节 9	数据 4							
字节 10	数据 5							
字节 11	数据 6							
字节 12	数据 7							
字节 13	数据 8							

字节1为帧信息。第7位 (FF) 表示帧格式，在扩展帧中，FF=1；第6位 (RTR) 表示帧的类型，RTR=0表示为数据帧，RTR=1表示为远程帧；DLC表示在传输数据帧时实际的数据长度。

字节2~5为报文识别码，其高29位有效。

字节6~13为数据帧的实际数据，远程帧无效。

附录 B: Modbus TCP 协议简介

Modbus通信协议是由Modicon公司开发的应用在PLC或其他工业控制器上的一种通用语言。通过此协议,各控制器之间可以实现串行通信,Modbus通信协议定义了一个控制器能识别使用的消息结构,描述了主控制器访问从站设备的过程,例如规定从站怎样做出应答响应,检查和报告传输错误等。Modbus协议的通信方式为主从方式。主站首先向从站设备发送通信请求指令,从节点根据请求指令中的功能码向主站发回回答数据。网络中的每个从站设备都必须分配给一个唯一的地址,最多可达31个从站设备。通过多达24种总线命令实现主控制器与从站设备之间的信息交换。从站设备只执行发给自己的指令,对于其它从站地址开头的报文不作应答。这种一问一答的通信模式,大大提高了通信的正确率。因其具有操作简单、高效、通信可靠等优点,Modbus协议已成为一个国际通信标准,得到了国际上大多数工控产品生产厂家的支持。该通信协议已广泛应用于机械、水利、电力、环保等行业设备中。

Modbus TCP通信协议可供自动化设备的监控使用。常见的应用是开发基于该协议的网关,通过网关可以将PLC、I/O模块和其它总线连到以太网上。Modbus TCP是在不改变原有的Modbus协议基础上,只是将其作为应用层协议简单的移植到TCP/IP协议上。Modbus TCP协议每一个呼叫都要求一个应答。利用TCP/IP协议,通过网页的形式可以使用户界面更加友好。利用网络浏览器就可以查看企业网内部的设备运行情况。Schneider公司已经为Modbus注册了502端口,这样就可以将实时数据嵌入到网页中,通过在设备中嵌入Web服务器,就可以将Web浏览器作为设备的操作终端。但是Modbus协议本身存在一些缺陷,它不支持诸如基于对象的通信模型等一些正在被广泛采用的网络新技术,用户在使用的时候,不得不手工配置一些参数,比如信息数据类型、寄存器号等等。

B.1 Modbus TCP 协议数据格式

TCP/IP 协议和以太网的链路层校验机制已可保证数据包传递的正确性,因此Modbus TCP 报文中不再存在 CRC-16 或 LRC 校验域,但需要添加一个 Modbus 应用帧头(MBAP)。它可对 Modbus 的参数及功能进行解释。每个 TCP/IP 报文仅可含有一个 Modbus 帧。

在 Modbus TCP ADU 中,MBAP 头部占 7 个字节(含 4 个子域),及交易标识符 TI(Transaction Identifier)、协议标识符 PI(Protocol Identifier),长度标识符 L(Length)(占用 2 字节,指明 Protocol Identifier 和 Data 域的总长度)和单元标识符 UI(Unit Identifier)组成。TI 占用 2 字节,用来标识 Modbus 帧的次序,PI 占用 2 字节,用于确认应用层协议。UI 占 1 字节,用于标识 Modbus 设备单元。功能码占 1 字节,可分为位操作和 16 位字操作两类。功能码指出要进行的操作,如功能码 15 代表写多个位寄存器,功能码 06 表示对独立的 16 位字寄存器进行写操作。数据域最多可达 248 字节,其具体格式与功能码相关。当客户机发送请求数据时,数据域给出要操作的寄存器的起始地址(2 字节)和个数(1 字节);当服务器发送应答数据时,数据域给出被操作的寄存器个数(1 字节)及各寄存器状态值。图 B.1 给出了 Modbus 与 Modbus TCP 数据帧格式比较。

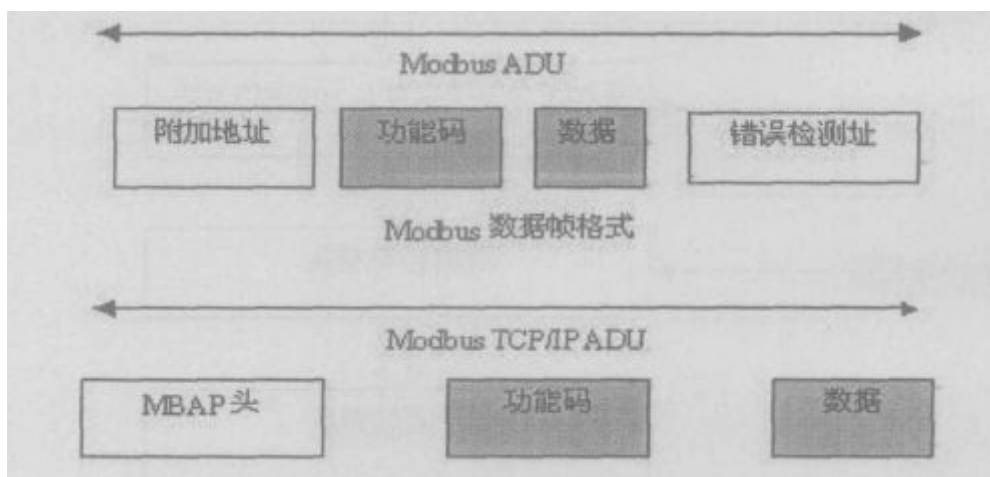


图 B.1 Modbus 与 Modbus TCP/IP 帧格式

Modbus TCP 的 ADU 数据单元规范如表 B.1 所示。

	描述	所占字节
MBAP 头	传输标识码高位 Hi	1
	传输标识码低位 Lo	1
	协议标识符	2
	长度标识符	2
	单元标识符	1
Modbus 请求	功能码	1
	开始地址	2
	寄存器数目	2

表 B.1 Modbus TCP 的 ADU 数据单元规范

在通过 Modbus TCP 传送数据之前，需要在客户机和服务器之间建立一个 TCP/IP 连接。服务器使用端口 502 作为 Modbus TCP 的连接端口。Modbus TCP 连接的建立通常由 TCP/IP Socket 接口的软件协议自动实现，因此对应用完全透明。一旦客户端和服务端之间的 TCP/IP 连接建立，同样的连接可以根据要求的方向用来传输任意数量的用户数据。客户端和服务端还可以同时建立多个 TCP/IP 连接，最大的连接数量取决于 TCP/IP 接口的规范。

当某一设备发出请求，则其相应的设备要做出响应。响应的数据格式如表 B.2 所示。

字节	响应数据
Byte0、Byte1	传输标识码=0（响应时拷贝该数据）
Byte2、Byte3	协议标识符
Byte4	长度标识符高字节=0
Byte5	长度标识符低字节（标识其后有多少个字节）
Byte6	单元标识符（从设备地址）
Byte7	Modbus 功能码
Byte8	数据

表 B.2 Modbus TCP 响应数据格式

B.2 Modbus 常用功能码

在 Modbus 消息帧的功能码中较常使用的是 01、02、03、04、06 和 16 功能码，使用它们即可实现对从机的数字量和模拟量的读写操作。下面以在 RTU 传输模式下通讯为例，对这些功能码进行详细介绍。

功能码	名称	功能说明
01	读取线圈状态	取得一组线圈的当前状态(ON/OFF)
02	读取输入状态	取得一组开关输入的当前状态(ON/OFF)
03	读取保持寄存器	在一个或多个保持寄存器中取得当前的二进制值
04	读取输入寄存器	在一个或多个输入寄存器中取得当前的二进制值
05	强置单线圈	强置一个逻辑线圈的通断状态
06	预置单寄存器	把具体二进制值装入一个保持寄存器
07	读取异常状态	取得 8 个内部线圈的通断状态
08	回送诊断校验	把诊断校验报文送从机，通信诊断
16	预置多寄存器	把具体二进制值装入一串连续的保持寄存器
128~255	保留	用于异常应答

下面是 2 个 Modbus 命令的主从机收发的数据包格式，其余的命令可参照其格式。

(1) 功能码：03H

代码功能：读保持寄存器

说明：读从机保持寄存器的二进制数据，不支持广播。

查询：查询信息规定了要读的寄存器起始地址及寄存器的数量，寄存器寻址起始地址为 0000，寄存器 1-16 所对应的地址分别为 0-15。

响应：响应信息中的寄存器数据为二进制数据，每个寄存器分别对应 2 个字节，第一个字节为高位值数据，第二个字节为低位数据。

(2) 功能码：10H（十进制为 16）

代码功能：预置多个寄存器

说明：把数据按顺序预置到各(4x 类型)寄存器中，广播时该功能代码可把数据预置到全部从机中的相同类型的寄存器中。需要注意的是该功能代码可越过控制器的内存保护，在寄存器中的预置值一直保持有效，只能由控制器的下一个逻辑来处理寄存器的内容，控制逻辑中无该寄存器程序时，则寄存器中的值保持不变。

查询：信息中规定了要预置的寄存器类型，寄存器寻址的起始地址为 0。查询数据区中指定了寄存器的预置值，M84 和 484 型控制器使用 10 位二进制数据，2 个字节，剩余的高 6 位置 0。而其他类型的控制器使用一个 16 位二进制数据，每个寄存器 2 个字节。

响应：正常响应返回从机地址、功能代码、起始地址和预置寄存器数。

销售与服务

沈阳广成科技有限公司



地址：辽宁省沈阳市浑南区长青南街 135-21 号 5 楼

邮编：110000

网址：www.gcgd.net

全国销售与服务电话：400-6655-220

售前服务电话与微信号：13889110770

售前服务电话与微信号：18309815706

售后服务电话与微信号：13840170070