

PCH8603W1 任意波形发生器

硬件使用说明书



北京阿尔泰科技发展有限公司

产品研发部修订



目 录

目 录	1
第一章 概述.....	3
第一节、产品应用.....	3
第二节、AD 模拟量输入功能.....	3
第三节、DA 模拟量输出功能.....	4
第四节、DI 数字量输入功能.....	4
第五节、DO 数字量输出功能.....	4
第六节、其他指标.....	4
第七节、板卡尺寸.....	5
第八节、产品安装核对表.....	5
第九节、安装指导.....	5
一、软件安装指导.....	5
二、硬件安装指导.....	5
第二章 元件布局图及简要说明.....	6
第一节、主要元件布局图.....	6
第二节、主要元件功能说明.....	6
一、信号输入输出连接器.....	6
二、电位器.....	6
三、物理 ID 拨码开关.....	6
第三章 信号输入输出连接器及连接方法.....	9
第四章 各种信号的连接方法.....	11
第一节、AD 模拟量输入的信号连接方法.....	11
一、AD 单端输入连接方式.....	11
二、AD 双端输入连接方式.....	11
第二节、DA 模拟量输出的信号连接方法.....	12
第三节、DI 数字量输入的信号连接方法.....	12
第四节、DO 数字量输出的信号连接方法.....	12
第五节、板外时钟输入输出和触发信号连接方法.....	13
第六节、多卡同步的实现方法.....	13
第五章 数据格式、排放顺序及换算关系.....	15
第一节、AD 模拟量输入数据格式及码值换算.....	15
一、AD 双极性模拟量输入的数据格式.....	15
二、AD 单极性模拟量输入数据格式.....	15
三、关于 AD 数据端口高位空闲部分的定义.....	15
第二节、AD 单通道与多通道采集时的数据排放顺序.....	16
一、单通道.....	16
二、多通道.....	16
第三节、DA 模拟量输出数据格式及码值换算.....	16
一、DA 单极性模拟量输出数据格式.....	16
二、DA 双极性电压输出的数据格式.....	16
第六章 各种功能的使用方法.....	18
第一节、AD 触发功能的使用方法.....	18
一、AD 内触发功能.....	18

二、AD 外触发功能	18
第二节、AD 内时钟与外时钟功能的使用方法	21
一、AD 内时钟功能	21
二、AD 外时钟功能	21
第三节、AD 连续与分组采集功能的使用方法	21
一、AD 连续采集功能	21
二、AD 分组采集功能	22
第四节、DA 触发功能的使用方法	25
一、触发源(TriggerSource)	25
二、触发方向(TriggerDir)	25
三、触发模式 (TriggerMode)	25
第五节、DA 内时钟与外时钟功能的使用方法	27
一、DA 内时钟功能	27
二、DA 外时钟功能	27
第七章 产品的应用注意事项、校准、保修	28
第一节、注意事项	28
第二节、AD 模拟量输入的校准	28
第三节、DA 模拟量输出的校准	28
第四节、保修	28

第一章 概述

信息社会的发展,在很大程度上取决于信息与信号处理技术的先进性。数字信号处理技术的出现改变了信息与信号处理技术的整个面貌,而数据采集作为数字信号处理的必不可少的前期工作在整个数字系统中起到关键性、乃至决定性的作用,其应用已经深入到信号处理的各个领域。实时信号处理、数字图像处理等领域对高速度、高精度数据采集卡的需求越来越大。ISA 总线由于其传输速度的限制而逐渐被淘汰。我公司推出的 PCH8603W1 数据采集卡综合了国内外众多同类产品的优点,以其使用的便捷、稳定的性能、极高的性价比,获得多家试用客户的一致好评,是一款真正具有可比性的产品,也是您理想的选择。

第一节、产品应用

本卡是一种基于 PC104+总线的数据采集卡,可直接和计算机的 PC104+接口相连,构成实验室、产品质量检测中心等各种领域的数据采集、波形分析和处理系统。也可构成工业生产过程监控系统。它的主要应用场合为:

- ◆ 电子产品质量检测
- ◆ 信号采集
- ◆ 过程控制
- ◆ 伺服控制

第二节、AD 模拟量输入功能

- ◆ 转换器类型: AD7322
- ◆ 输入量程(InputRange): $\pm 10V$ 、 $\pm 5V$ (默认)、 $\pm 2.5V$ 、 $0\sim 10V$
- ◆ 转换精度: 12 位(Bit)
- ◆ 采样速率(Frequency): $1Hz\sim 500KHz$
说明: 各通道实际采样速率 = 采样速率 / 采样通道数
分频公式: 采样频率 = 主频 / 分频数, 其中主频 = $20MHz$, 32 位分频, 分频数的取值范围: 最低为 40, 最高为 20000000
- ◆ 模拟输入通道总数: 16 路单端, 8 路双端
- ◆ 采样通道数: 软件可选择, 通过设置首通道(FirstChannel)和末通道(LastChannel)来实现的
说明: 采样通道数 = LastChannel - FirstChannel + 1
- ◆ 通道切换方式: 首末通道顺序切换
- ◆ 数据读取方式: 非空和半满查询方式、DMA 方式
- ◆ 存储器深度: 8K 字(点) FIFO 存储器
- ◆ 存储器标志: 满、非空、半满
- ◆ 异步与同步(ADMode): 可实现连续(异步)与分组(伪同步)采集
- ◆ 组间间隔(GroupInterval): 软件可设置, 最小为采样周期($1/Frequency$), 最大为 $419430us$
- ◆ 组循环次数(LoopsOfGroup): 软件可设置, 最小为 1 次, 最大为 255 次
- ◆ 时钟源选项(ClockSource): 板内时钟和板外时钟软件可选
- ◆ 板内时钟输出频率: 当前 AD 实际采样频率
- ◆ 触发模式(TriggerMode): 软件内部触发和硬件后触发(简称外触发)
- ◆ 触发类型(TriggerType): 数字边沿触发和脉冲电平触发
- ◆ 触发方向(TriggerDir): 负向、正向、正负向触发
- ◆ 触发源(TriggerSource): ATR(模拟触发信号)和 DTR(数字触发信号)
- ◆ 触发源 ATR 输入范围: $0\sim 10V$
- ◆ 触发源 DTR 输入范围: 标准 TTL 电平
- ◆ 触发电平: $\pm 10V$
- ◆ AD 转换时间: $800nS(max)$

- ◆ 程控放大器类型: 默认为 AD8251, 兼容 AD8250、AD8253
- ◆ 程控增益: 1、2、4、8 倍(AD8251)或 1、2、5、10 倍(AD8250)或 1、10、100、1000 倍(AD8253)
- ◆ 模拟输入阻抗: 10M Ω
- ◆ 放大器建立时间: 785nS(0.001%)(max)
- ◆ 非线性误差: ± 2 LSB(最大)
- ◆ 系统测量精度: 0.1%
- ◆ 工作温度范围: 0 $^{\circ}$ C \sim +50 $^{\circ}$ C
- ◆ 存储温度范围: -20 $^{\circ}$ C \sim +70 $^{\circ}$ C

第三节、DA 模拟量输出功能

- ◆ 转换器类型: LTC2751
- ◆ 输出量程(OutputRange): 0 \sim 5V、0 \sim 10V、 ± 5 V(默认)、 ± 10 V
- ◆ 转换精度: 12 位(Bit)
- ◆ 建立时间: 600nS(to0.01%)
- ◆ 输出点速率(Frequency): 1MHz (1 μ S/点), 软件可调。可调范围: 0.01Hz \sim 1MHz
分频公式: 采样频率 = 主频 / 分频数, 其中主频 = 40MHz, 32 位分频, 分频数的取值范围: 最低为 40, 最高为 2^{32}
- ◆ 通道数: 2 路
- ◆ 输出阻抗: 50 Ω
- ◆ 触发源(TriggerSource): 软件内触发, 硬件模拟外触发 (ATR)、硬件数字外触发 (DTR)
- ◆ 触发模式(TriggerMode): 单次、连续、单步和紧急触发 (此功能详见软件说明书中触发功能部分)
- ◆ 触发方向(TriggerDir): 负向触发、正向触发、正负向触发
- ◆ 触发电平: 软件可设置, 触发电平 256 级软件可调(± 10 V)
- ◆ 时钟源(ClockSource): 内时钟和外时钟源软件可选
- ◆ 存储器深度: 每路 256K 字 (点) RAM 存储器
- ◆ 非线性误差: ± 1 LSB(最大)
- ◆ 输出误差(满量程): ± 1 LSB
- ◆ 工作温度范围: 0 $^{\circ}$ C \sim +50 $^{\circ}$ C
- ◆ 存储温度范围: -20 $^{\circ}$ C \sim +70 $^{\circ}$ C

第四节、DI 数字量输入功能

- ◆ 通道数: 8 路
- ◆ 电气标准: TTL 兼容
- ◆ 高电平的最低电压: 2V
- ◆ 低电平的最低电压: 0.8V

第五节、DO 数字量输出功能

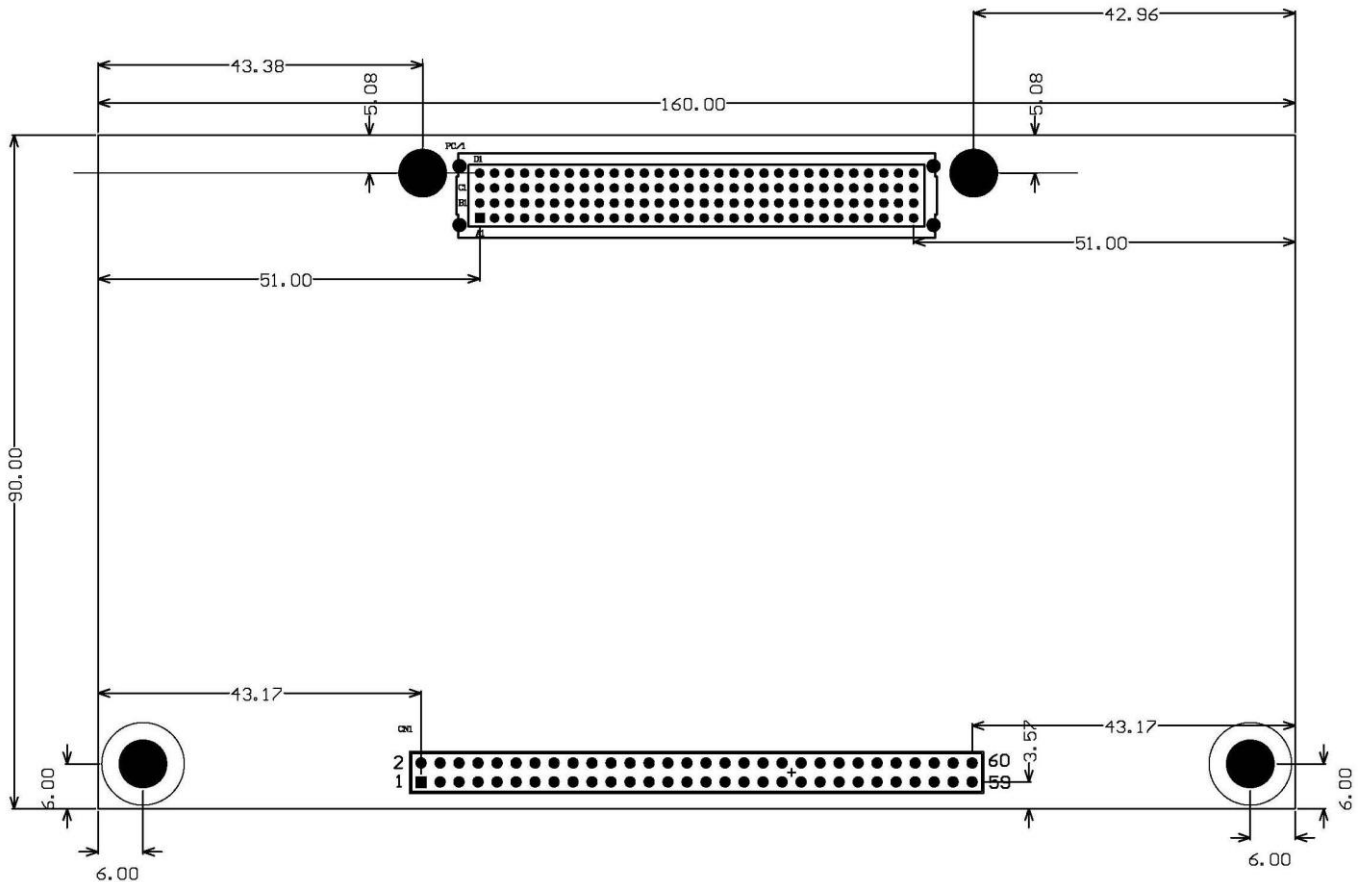
- ◆ 通道数: 8 路
- ◆ 电气标准: TTL 兼容
- ◆ 高电平的最低电压: 3.8V
- ◆ 低电平的最低电压: 0.44V
- ◆ 上电输出: 低电平

第六节、其他指标

- ◆ 板载时钟振荡器: 40MHz

第七节、板卡尺寸

板卡尺寸：160mm(长) x 90mm(宽)



第八节、产品安装核对表

打开 PCH8603W1 板卡包装后，你将会发现如下物品：

- 1、PCH8603W1 板卡一个
- 2、ART 软件光盘一张，该光盘包括如下内容：
 - a) 本公司所有产品驱动程序，用户可在 PC104+ 目录下找到 PCH8603W1 驱动程序；
 - b) 用户手册（pdf 格式电子文档）；

第九节、安装指导

一、软件安装指导

在不同操作系统下安装 PCH8603W1 板卡的方法一致，在本公司提供的光盘中含有安装程序 Setup.exe，用户双击此安装程序按界面提示即可完成安装。

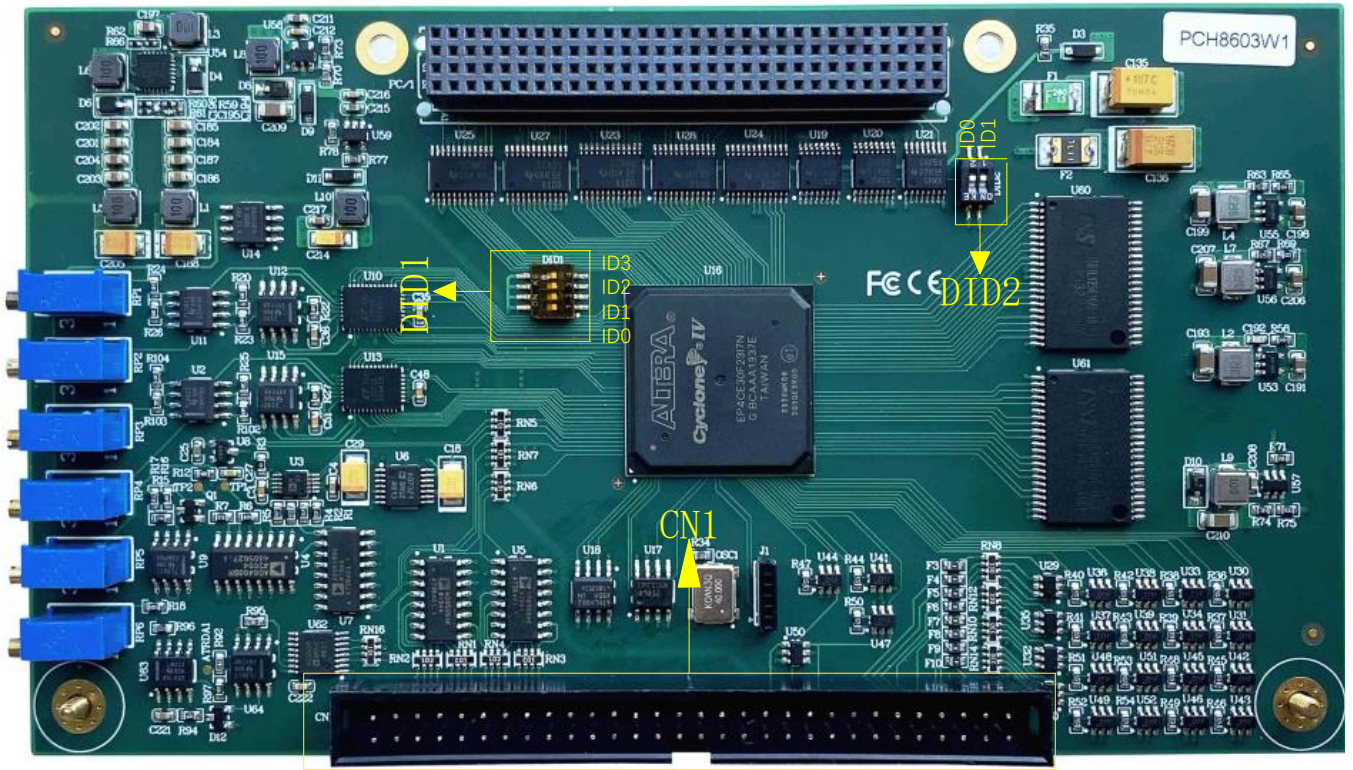
二、硬件安装指导

在硬件安装前首先关闭系统电源，待板卡固定后开机，开机后系统会自动弹出硬件安装向导，用户可选择系统自动安装或手动安装。

注意：不可带电插拔板卡。

第二章 元件布局图及简要说明

第一节、主要元件布局图



第二节、主要元件功能说明

请参考第一节中的布局图，了解下面各主要元件的大体功能。

一、信号输入输出连接器

CN1：信号输入输出连接器

以上连接器的详细说明请参考《[信号输入输出连接器](#)》章节。

二、电位器

RP6：AD 模拟量信号输入零点调节

RP5：AD 模拟量信号输入满度调节

RP4：DA1 模拟量信号输出满度调节

RP3：DA1 模拟量信号输出零点调节

RP2：DA0 模拟量信号输出满度调节

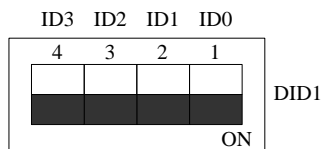
RP1：DA0 模拟量信号输出零点调节

以上电位器的详细说明请参考《[产品的应用注意事项、校准、保修](#)》章节。

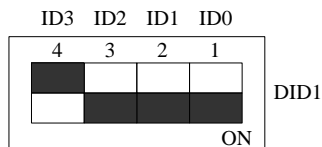
三、物理 ID 拨码开关

DID1：设置板卡物理ID号，当安装多块PCH8603W1时，可以用此四位拨码开关设置每一块PCH8603W1板卡的物理ID号，这样使得用户很方便的在硬件配置和软件编程过程中区分和访问每块板卡。

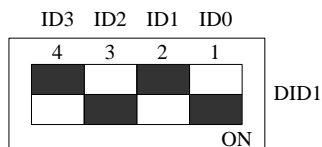
开关的ID1、ID2、ID3、ID4表示物理ID号选择，每位均以二进制表示，拨码开关拨向开关上的“ON”，表示“1”，拨向另一侧表示“0”。如下列图中所示：位置“ID4”为高位，“ID1”为低位，图中黑色的位置表示开关的位置。（出厂的测试软件通常使用逻辑ID号管理设备，此时物理ID拨码开关无效。若您想在同一个系统中同时使用多个相同设备时，请尽可能使用物理ID。关于逻辑ID与物理ID的区别请参考软件说明书《PCH8603W1S》的《设备对象管理函数原型说明》章节中“CreateDevice”函数说明部分）。



上图表示“1111”，则表示的物理ID号为15



上图表示“0111”，则代表的物理ID号为7

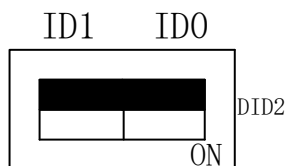


上图表示“0101”，则代表的物理ID号为5

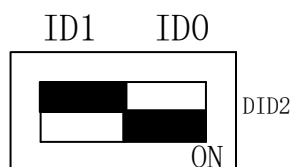
下面以表格形式说明物理ID号的设置：

ID3	ID2	ID1	ID0	物理ID (Hex)	物理ID (Dec)
OFF (0)	OFF (0)	OFF (0)	OFF (0)	0	0
OFF (0)	OFF (0)	OFF (0)	ON (1)	1	1
OFF (0)	OFF (0)	ON (1)	OFF (0)	2	2
OFF (0)	OFF (0)	ON (1)	ON (1)	3	3
OFF (0)	ON (1)	OFF (0)	OFF (0)	4	4
OFF (0)	ON (1)	OFF (0)	ON (1)	5	5
OFF (0)	ON (1)	ON (1)	OFF (0)	6	6
OFF (0)	ON (1)	ON (1)	ON (1)	7	7
ON (1)	OFF (0)	OFF (0)	OFF (0)	8	8
ON (1)	OFF (0)	OFF (0)	ON (1)	9	9
ON (1)	OFF (0)	ON (1)	OFF (0)	A	10
ON (1)	OFF (0)	ON (1)	ON (1)	B	11
ON (1)	ON (1)	OFF (0)	OFF (0)	C	12
ON (1)	ON (1)	OFF (0)	ON (1)	D	13
ON (1)	ON (1)	ON (1)	OFF (0)	E	14
ON (1)	ON (1)	ON (1)	ON (1)	F	15

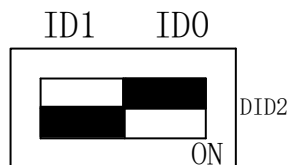
DID2表示板卡层数选择，当安装多块PC104+的板卡时，插在底板上PC104+接口中的板卡为最底层，其层号为0，从底层往上的板卡层号依次为1、2、3。



上图表示“00”，则表示的层号为0



上图表示“01”，则代表的层号为1



上图表示“10”，则代表的层ID号为2



上图表示“11”，则代表的层号为3

下面以表格形式说层号的设置：

ID1	ID0	层号
OFF (0)	OFF (0)	0
OFF (0)	ON (1)	1
ON (1)	OFF (0)	2
ON (1)	ON (1)	3

第三章 信号输入输出连接器及连接方法

关于 60 芯插头 CN1 的管脚定义（图形方式）

AI0	1	2	AI8
AGND	3	4	AGND
AI1	5	6	AI9
AGND	7	8	AGND
AI2	9	10	AI10
AGND	11	12	AGND
AI3	13	14	AI11
AGND	15	16	AGND
AI4	17	18	AI12
AGND	19	20	AGND
AI5	21	22	AI13
AGND	23	24	AGND
AI6	25	26	AI14
AGND	27	28	AGND
AI7	29	30	AI15
AO0	31	32	AGND
AO1	33	34	AGND
ATRIN	35	36	AGND
EXCLKIN	37	38	DGND
EXCLKOUT	39	40	DGND
EXDTRIN	41	42	DGND
DI0	43	44	DO0
DI1	45	46	DO1
DI2	47	48	DO2
DI3	49	50	DO3
DI4	51	52	DO4
DI5	53	54	DO5
DI6	55	56	DO6
DI7	57	58	DO7
DGND	59	60	DGND

关于 60 芯插头 CN1 的管脚定义（表格方式）

管脚信号名称	管脚特性	管脚功能定义	注释
AI0~AI15	Input	AD模拟量输入管脚, 分别对应于16个模拟单端通道, 当为双端时, 其AI0~AI7分别与AI8~AI15构成信号输入的正负两端, 即AI0~AI7接正端, AI8~AI15接负端	
AO0~AO1	Output	DA模拟量输出管脚, 对应2个模拟量输出通道	
DI0~DI7	Input	数字量输入管脚	
DO0~DO7	Output	数字量输出管脚	
AGND	GND	模拟信号地, 当输入输出模拟信号时最好用它作为参考地	
DGND	GND	数字信号地, 当输入输出数字信号时最好用它作为参考地	
EXCLKIN	Input	板外时钟输入, 参考地请使用DGND	
EXCLKOUT	Output	板内时钟输出, 参考地请使用DGND	
ATRIN	Input	模拟外触发信号输入, 参考地为AGND	
EXDTRIN	Input	数字触发信号输入, 参考地请使用DGND	

注明:

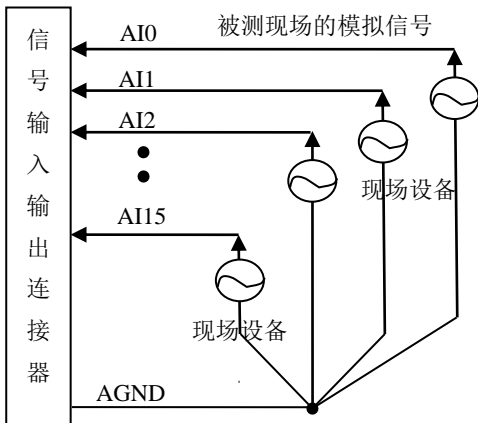
- (一)、(一)、关于AI0~AI15信号的输入连接方法请参考《[AD模拟量输入的信号连接方法](#)》章节;
- (二)、关于AO0~AO1信号的输入连接方法请参考《[DA模拟量输出的信号连接方法](#)》章节;
- (三)、关于CLKIN、CLKOUT和DTR的信号连接方法请参考《[时钟输入输出和触发信号连接方法](#)》章节, 其DTR触发功能的使用方法请参考《[AD外触发功能](#)》章节;
- (四)、关于DI数字量信号的输入连接方法请参考《[DI数字量输入的信号连接方法](#)》章节;
- (五)、关于DO数字量信号的输入连接方法请参考《[DO数字量输出的信号连接方法](#)》章节。

第四章 各种信号的连接方法

第一节、AD 模拟量输入的信号连接方法

一、AD 单端输入连接方式

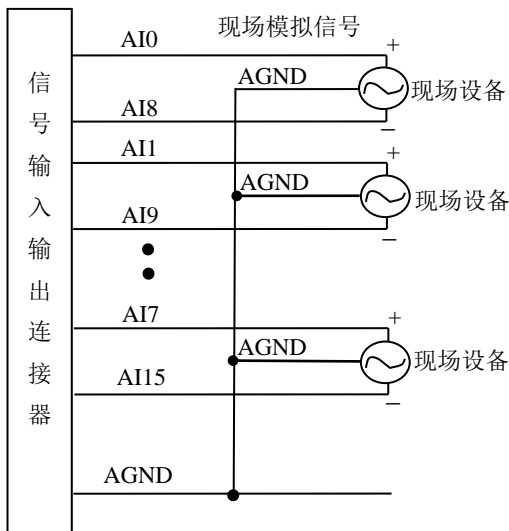
单端方式是指使用单个通道实现某个信号的输入，同时多个信号的参考地共用一个接地点。此种方式主要应用在干扰不大，通道数相对较多的场合。可按下图连接成模拟电压单端输入方式，16路模拟输入信号连接到AI0~AI15端，其公共地连接到AGND端。



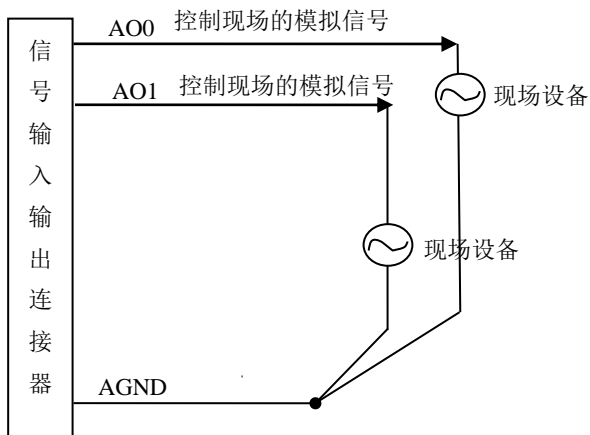
二、AD 双端输入连接方式

双端输入方式是指使用正负两个通路实现某个信号的输入，该方式也叫差分输入方式。此种方式主要应用在干扰较大，通道数相对较少的场合。单、双端方式的实现由软件设置，请参考PCH8603W1软件说明书。

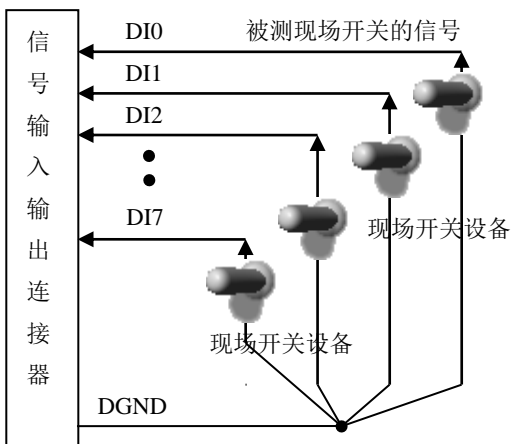
PCH8603W1板可按下图连接成模拟电压双端输入方式，可以有效抑制共模干扰信号，提高采集精度。8路模拟输入信号正端接到AI0~AI7端，其模拟输入信号负端接到AI8~AI15端，现场设备与PCH8603W1板共用模拟地AGND。



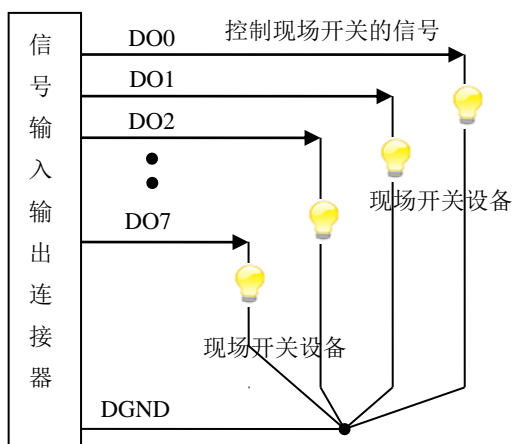
第二节、DA 模拟量输出的信号连接方法



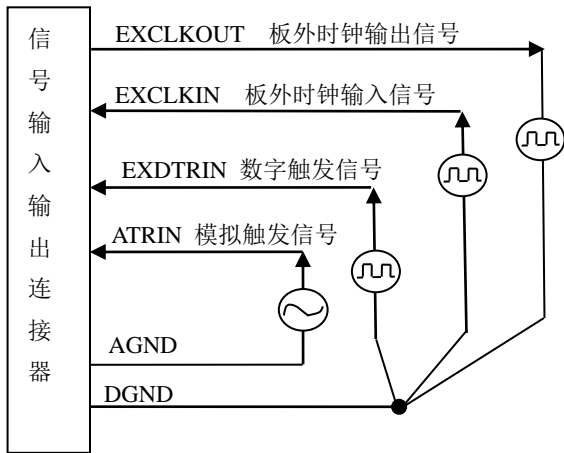
第三节、DI 数字量输入的信号连接方法



第四节、DO 数字量输出的信号连接方法



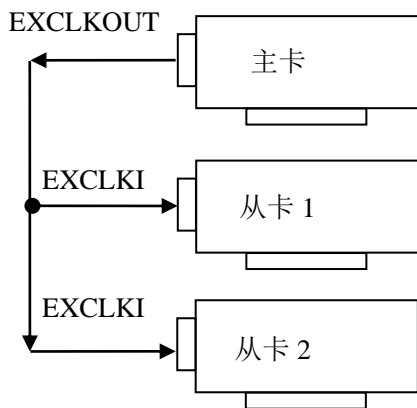
第五节、板外时钟输入输出和触发信号连接方法



第六节、多卡同步的实现方法

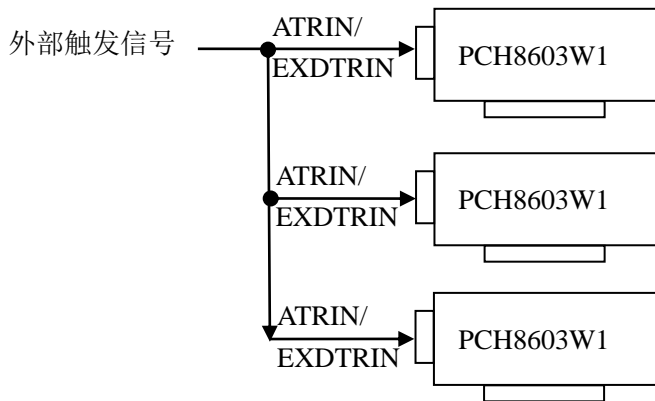
PCH8603W1多卡同步可以有三种方案，第一：采用主从卡级联，第二：采用共同的外触发，第三：采用共同的外时钟。

采用主从卡级联的方案时，主卡一般使用内时钟源模式，而从卡使用外时钟源模式，待主卡、从卡按相应的时钟源模式被初始化完成后，先启动所有从卡，由于主卡还没有被启动没有输出时钟信号，所以从卡进入等待状态，直到主卡被启动的同时所有的从卡被启动，即实现了多卡同步启动的功能。当您需要的采样通道数大于一个卡的通道数时，您可考虑使用多卡级连的方式扩展通道数量。



多卡级联的连接方法

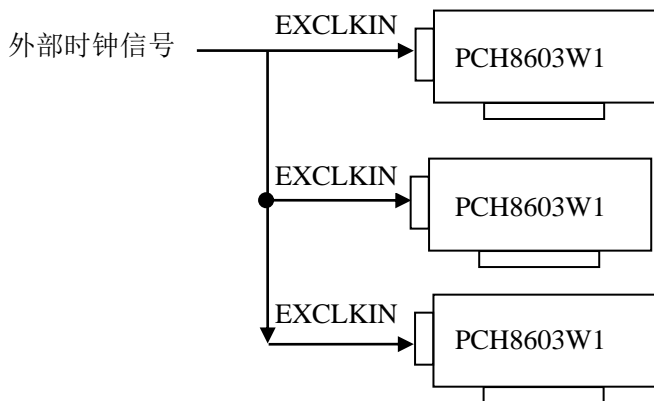
采用共同的外触发的方案时，设置所有的参数请保持一致。首先设置每块卡的硬件参数，并且都使用外触发（ATRIN或者EXDTRIN），连接好要采集的信号，通过CN1接口的ATRIN（需要设置触发电平）或EXDTRIN管脚接入触发信号，然后点击“开始数据采集”按钮，这时采集卡并不采集，等待外部触发信号，当每块采集卡都进入等待外部触发信号的状态下，使用同一个外部触发信号同时启动AD转换，达到同步采集的效果。连接方法如下：



外触发同步采集的连接方法

注意：使用EXDTRIN时请使用内时钟模式

采用共同的外时钟的方案时，设置所有的参数请保持一致。首先设置每块卡的硬件参数，并且都使用外时钟，连接好要采集的信号，然后点击“开始数据采集”按钮，这时采集卡并不采集，等待外部时钟信号；当每块采集卡都进入等待外部时钟信号的状态下，接入外部时钟信号同时启动AD转换，达到同步采集的效果。连接方法如下：



外时钟同步采集的连接方法

第五章 数据格式、排放顺序及换算关系

第一节、AD 模拟量输入数据格式及码值换算

一、AD 双极性模拟量输入的数据格式

输入电压值	AD原始码(二进制)	AD原始码(十六进制)	AD原始码(十进制)
正满度	xxxx 1111 1111 1111	FFF	4095
正满度-1LSB	xxxx 1111 1111 1110	FFE	4094
中间值+1LSB	xxxx 1000 0000 0001	801	2049
中间值(零点)	xxxx 1000 0000 0000	800	2048
中间值-1LSB	xxxx 0111 1111 1111	7FF	2047
负满度+1LSB	xxxx 0000 0000 0001	001	1
负满度	xxxx 0000 0000 0000	000	0

注明1: 表中的xxxx表示不用作AD的实际数据位, 其具体定义参考《[关于AD数据端口高位空闲部分的定义](#)》。

注明2: 当输入量程为±10V、±5V时, 即为双极性输入(输入信号允许在正负端范围变化), 下面以标准C(即ANSI C)语法公式说明如何将原码数据换算成电压值:

±10V量程: $Volt = (20000.00/4096) * (ADBuffer[0] \&0x0FFF) - 10000.00;$

±5V量程: $Volt = (10000.00/4096) * (ADBuffer[0] \&0x0FFF) - 5000.00;$

±2.5V量程: $Volt = (5000.00/4096) * (ADBuffer[0] \&0x0FFF) - 2500.00;$

二、AD 单极性模拟量输入数据格式

输入电压值	AD原始码(二进制)	AD原始码(十六进制)	AD原始码(十进制)
正满度	xxxx 1111 1111 1111	FFF	4095
正满度-1LSB	xxxx 1111 1111 1110	FFE	4094
中间值+1LSB	xxxx 1000 0000 0001	801	2049
中间值	xxxx 1000 0000 0000	800	2048
中间值-1LSB	xxxx 0111 1111 1111	7FF	2047
零点+1LSB	xxxx 0000 0000 0001	001	1
零点	xxxx 0000 0000 0000	000	0

注明1: 表中的xxxx表示不用作AD的实际数据位, 其具体定义参考《[关于AD数据端口高位空闲部分的定义](#)》。

注明2: 当输入量程为0~10V时, 即为单极性输入(输入信号只允许在正端范围变化), 下面以标准C(即ANSI C)语法公式说明如何将原码数据换算成电压值:

0~10V量程: $Volt = (10000.00/4096) * (ADBuffer[0] \&0x0FFF);$

三、关于AD数据端口高位空闲部分的定义

空闲的高四位分别用D15、D14、D13、D12表示, 定义如下:

空闲位	功能说明
D15	触发标志, =1表示触发, 此标志位的设定与是否使用外触发无关
D14	溢出后的停止标志, 0与1间跳变视为此处发生过溢出停止事件
D13	DI0的脉冲输入(经上边沿锁存, 奇数次上边沿为1, 偶数次上边沿为0)
D12	首通道, =1表示该数据为首通道, =0表示该数据为其余通道

触发标志定义: 该位在开始采集后自动复位为0, 当在实际采样后, 一直为0, 若发生第一次触发事件, 则自动为1, 若再次发生触发事件, 则又为0, 依此类推, 触发事件产生的条件依赖于触发类型和触发方式等参数, 而不管是软件内触发还是硬件后触发。

溢出后的停止标志定义: 该位在开始采集时, FIFO未溢出时AD正常工作, 且置AD数据位中的该位为0, 当FIFO溢出时置该位为1并禁止AD功能, 当FIFO不溢出后, 则自动开始转换, 若再发生溢出, 则将该位置为0并禁止AD功能, 依此类推。

第二节、AD 单通道与多通道采集时的数据排放顺序

一、单通道

当采样通道总数 (ADPara.LastChannel - ADPara.FirstChannel + 1) 等于1时(即首通道等于末通道), 则为单通道采集。

二、多通道

当采样通道总数 (ADPara.LastChannel - ADPara.FirstChannel + 1) 大于1时(即首通道不等于末通道), 则为多通道采集(注意末通道必须大于或等于首通道)。

举例说明, 假设AD的以下硬件参数取值如下:

ADPara. FirstChannel = 0;

ADPara. LastChannel = 2;

第一个字属于通道AI0的第1个点,

第二个字属于通道AI1的第1个点,

第三个字属于通道AI2的第1个点,

第四个字属于通道AI0的第2个点,

第五个字属于通道AI1的第2个点,

第六个字属于通道AI2的第2个点,

第七个字属于通道AI0的第3个点,

第八个字属于通道AI1的第3个点,

第九个字属于通道AI2的第3个点.....

则采样的AD数据在ADBuffer[]缓冲区中的排放顺序为: 0、1、2、0、1、2、0、1、2、0、1、2.....其他情况依此类推。

第三节、DA 模拟量输出数据格式及码值换算

一、DA 单极性模拟量输出数据格式

如下表所示:

输入	DA原始码(二进制)	DA原始码(十六进制)	DA原始码(十进制)
正满度	1111 1111 1111	FFF	4095
正满度-1LSB	1111 1111 1110	FFE	4094
中间值+1LSB	1000 0000 0001	801	2049
中间值	1000 0000 0000	800	2048
中间值-1LSB	0111 1111 1111	7FF	2047
零点+1LSB	0000 0000 0001	001	1
零点	0000 0000 0000	000	0

注明: 当输出量程为0~5V、0~10V时, 即为单极性输出。假定输出的电压值为Volt(单位为mV), 写向设备的DA原始码为nDADData, 则换算关系如下: (注意上限不能超过4095)

0~5V 量程时: $nDADData = Volt / (5000.00/4096)$;

0~10V量程时: $nDADData = Volt / (10000.00/4096)$;

二、DA 双极性电压输出的数据格式

如下表所示:

输入	DA原始码(二进制)	DA原始码(十六进制)	DA原始码(十进制)
正满度	1111 1111 1111	FFF	4095
正满度-1LSB	1111 1111 1110	FFE	4094
中间值+1LSB	1000 0000 0001	801	2049
中间值(零点)	1000 0000 0000	800	2048



中间值-1LSB	0111 1111 1111	7FF	2047
负满度+1LSB	0000 0000 0001	001	1
负满度	0000 0000 0000	000	0

注明：当输出量程为 $\pm 5V$ 、 $\pm 10V$ 时，即为双极性输出。假定输出的电压值为 Volt(单位为 mV)，写向设备的 DA 原始码为 nDADData，则换算关系如下：（注意上限不能超过 4095）

$\pm 5V$ 量程时： $nDADData = Volt / (10000.00/4096) + 2048$;

$\pm 10V$ 量程时： $nDADData = Volt / (20000.00/4096) + 2048$;

第六章 各种功能的使用方法

第一节、AD 触发功能的使用方法

一、AD 内触发功能

在初始化AD时，若AD硬件参数ADPara. TriggerMode = PCH8603W1_TRIGMODE_SOFT时，则可实现内触发采集。在内触发采集功能下，调用StartDeviceProAD函数启动AD时，AD即刻进入转换过程，不等待其他任何外部硬件条件。也可理解为软件触发。

具体过程请参考以下图例，图6.1中AD工作脉冲的周期由设定的采样频率(Frequency)决定。AD启动脉冲由软件接口函数StartDeviceProAD产生。

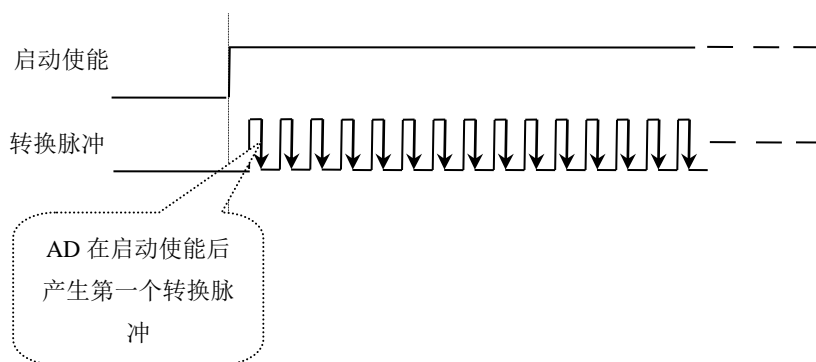


图 6.1 内触发图例

二、AD 外触发功能

在初始化AD时，若AD硬件参数ADPara. TriggerMode = PCH8603W1_TRIGMODE_POST时，则可实现外触发采集。在外触发采集功能下，调用StartDeviceProAD函数启动AD时，AD并不立即进入转换过程，而是要等待外部硬件触发源信号符合指定条件后才开始转换AD数据，也可理解为硬件触发。关于在什么条件下触发AD，由用户选择的触发模式（TriggerMode）、触发类型(TriggerType)、触发方向（TriggerDir）和触发源（TriggerSource）共同决定。触发源分为ATR模拟触发和DTR数字触发。

（一）、ATR 模拟触发功能

模拟量触发是将一定范围内变化的模拟量信号ATR作为触发源。该触发源信号通过CN1连接器的ATR脚输入。然后与模拟触发电平信号同时进入模拟比较器进行高速模拟比较，产生一个预期的比较结果(Result)来触发AD转换（如下图）。模拟触发电平信号由AO0的输出电压决定。其模拟量触发源信号的有效变化范围为0~10V，具体实现方法是：

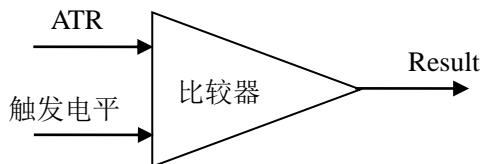


图 6.2 模拟量比较原理

（1）、边沿触发功能

边沿触发就是捕获触发源信号相对于触发电平的信号变化特征来触发AD转换。说的简单点，就是利用模拟比较器的输出Result的边沿信号作为触发条件。

当TriggerType = PCH8603W1_TRIGTYPE_EDGE时，即为边沿触发。具体实现如下：

当ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_NEGATIVE时，即选择触发方向为下降沿触发。即当ATR触发源信号从大于触发电平变化至小于触发电平时，AD即刻进入转换过程，在此情况下，ATR的后续状态变化并不会影响AD采集，除非用户重新初始化AD。

图6.3中AD工作脉冲的周期由设定的采样频率(Frequency)决定。AD启动脉冲由软件接口函数InitDeviceAD函数产生。

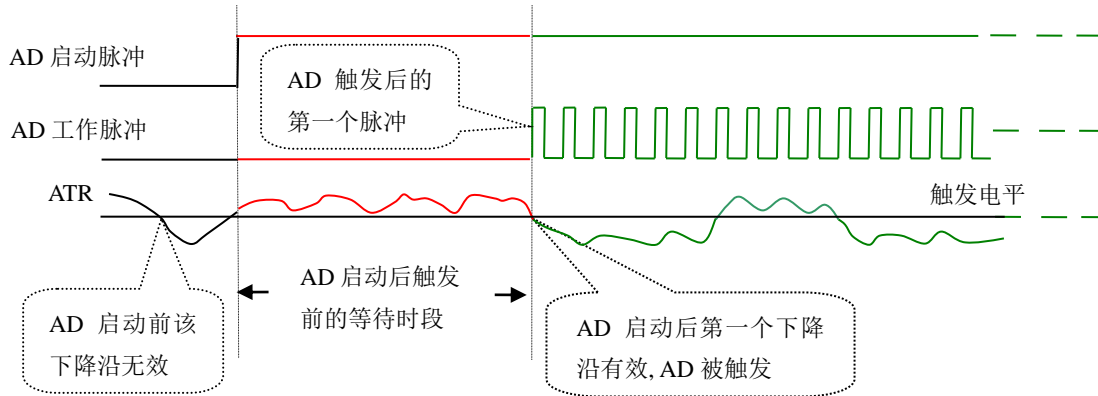


图 6.3 下降沿触发图例，上升沿同理

当ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSITIVE时，即选择触发方向为上边沿触发。它与下降沿触发的方向相反以外，其他方面同理。

当ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSIT_NEGAT时，即选择触发方向为上升沿或下降沿触发。它的特点是只要触发源信号的变化跨越触发电平便立即触发AD转换。后续变化对AD采集无影响。此项功能可应用在只要外界的某一信号变化时就采集的场合。

(2)、脉冲电平触发功能

脉冲电平触发就是捕获触发源信号相对于触发电平的信号以上位置或以下位置作为条件来触发AD转换。说得简单点，就是利用模拟比较器的输出Result的正脉冲或脉冲作为触发条件。该功能可以应用在地震波、馒头波等信号的有效部分采集。

当ADPara.TriggerType = PCH8603W1_TRIGTYPE_PULSE即选择了脉冲电平触发功能。

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_NEGATIVE（负向触发）时，若模拟触发源一旦小于触发电平时启动AD采集，一旦触发源大于触发电平时停止采集，当再小于时接着采集，即只采集位于触发电平下端的波形。如图6.4。

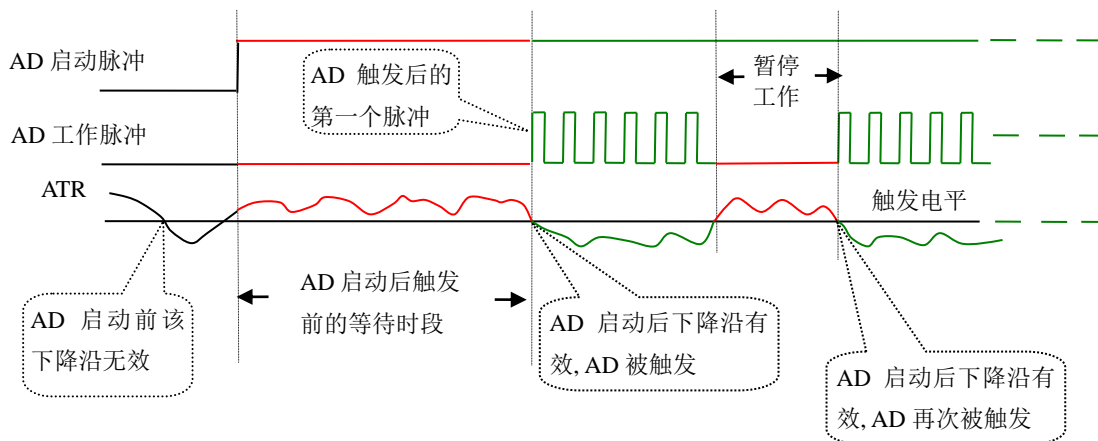


图 6.4 低电平触发

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSITIVE（正向触发）时，若模拟触发源一旦大于触发电平时启动AD采集，一旦触发源小于触发电平时停止采集，当再大于时接着采集，即只采集位于触发电平上端的波形。

当ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSIT_NEGAT时，即选择触发方向为正脉冲或负脉冲触发。它的特点是不管是正脉冲或负脉冲都触发。此时它与内部软件触发同理。

(二)、DTR 数字触发功能

触发信号为数字信号（TTL电平）时使用DTR触发，工作原理详见下文。触发类型分为边沿触发和脉冲触发：

(1)、边沿触发功能

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_NEGATIVE时，即选择触发方向为负向触发。即当DTR触发源信号由高电平变为低电平时（也就是出现下降沿信号）产生触发事件，AD即刻进入转换过程，其后续变化对AD采集无影响。

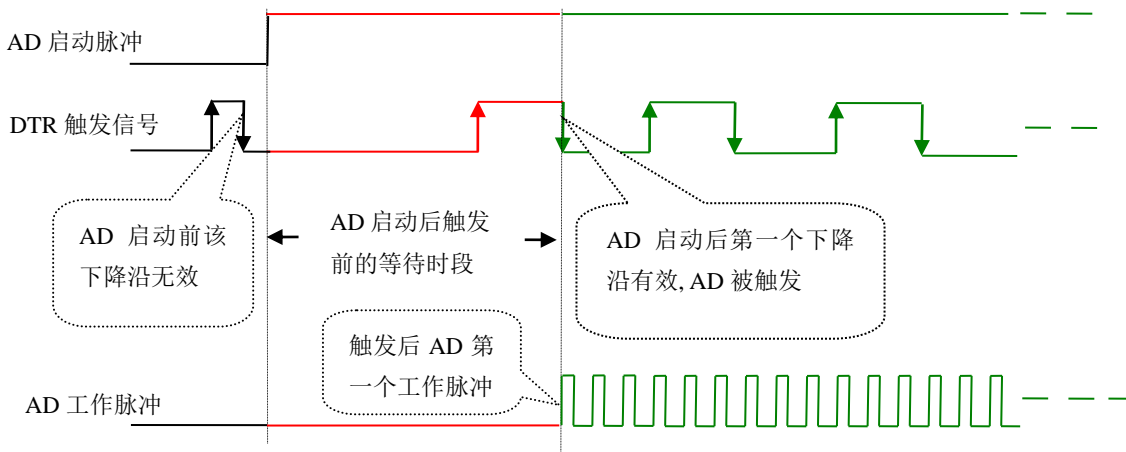


图 6.5 下降沿触发图例

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSITIVE时，即选择触发方向为正向触发。即当DTR触发源信号由低电平变为高电平时（也就是出现上升沿信号）产生触发事件，AD即刻进入转换过程，其后续变化对AD采集无影响。

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSIT_NEGAT时，即选择触发方向为上正负向触发。它的特点是只要DTR出现高低电平的跳变时（也就是出现上升沿或下降沿）产生触发事件。AD即刻进入转换过程，其后续变化对AD采集无影响。此项功能可应用在只要外界的某一信号变化时就采集的场合。

(2)、脉冲电平触发功能

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_NEGATIVE（负向触发）时，即选择触发方向为负向触发。当DTR触发信号为低电平时，AD进入转换过程，一旦触发信号为高电平时，AD自动停止转换，当触发信号再为低电平时，AD再次进入转换过程，即只转换触发信号为低电平时数据。

ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSITIVE（正向触发）时，即选择触发方向为正向触发。当DTR触发信号为高电平时，AD进入转换过程，一旦触发信号为低电平时，AD自动停止转换，当触发信号再为高电平时，AD再次进入转换过程，即只转换触发信号为高电平时数据。

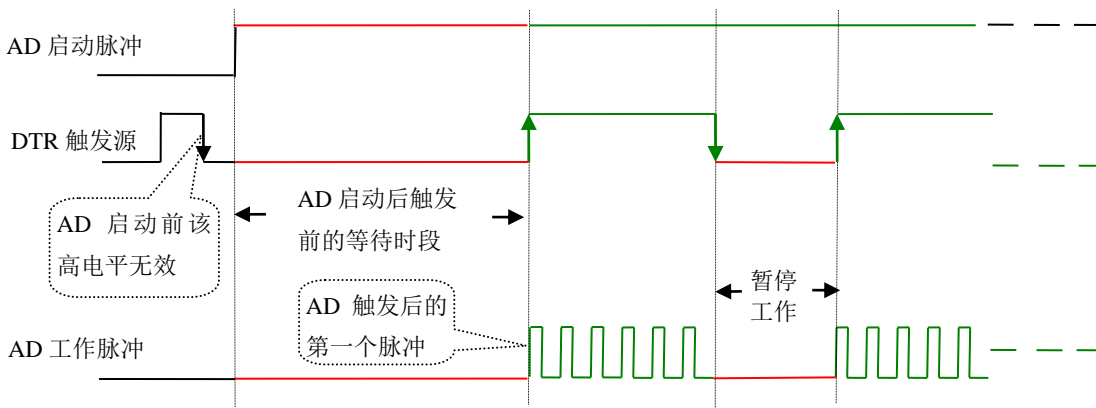


图 6.6 高电平触发图例

当ADPara.TriggerDir = PCH8603W1_TRIGDIR_POSIT_NEGAT时，即选择触发方向为正负向触发。它的原理与内部软件触发同理。

第二节、AD 内时钟与外时钟功能的使用方法

一、AD 内时钟功能

内时钟功能是指使用板载时钟振荡器经板载逻辑控制电路根据用户指定的分频数分频后产生的时钟信号去触发AD定时转换。要使用内时钟功能应在软件中置硬件参数ADPara.ClockSouce= PCH8603W1_CLOCKSRC_IN。该时钟的频率在软件中由硬件参数ADPara.Frequency决定。如Frequency = 100000，则表示AD以100000Hz的频率工作（即100KHz，10uS/点）。

二、AD 外时钟功能

外时钟功能是指使用板外的时钟信号来定时触发AD进行转换。该时钟信号由连接器CN1的CLKIN脚输入提供。板外的时钟可以是另外一块PCH8603W1的时钟输出（CN1的CLKOUT）提供，也可以是其他设备如时钟频率发生器等提供。要使用外时钟功能应在软件中置硬件参数ADPara.ClockSouce = PCH8603W1_CLOCKSRC_OUT。在连续采集模式下，AD转换的频率即为外时钟的频率；在分组采集模式下，由外时钟的上升沿触发新的一组开始采集，而AD转换的频率为板内时钟的频率（即硬件参数ADPara.Frequency决定的频率）。

第三节、AD 连续与分组采集功能的使用方法

一、AD 连续采集功能

连续采集（异步采集）功能是指AD在采样过程中两个通道间的采样时间相等，采集过程中不停顿，连续不间断的采集数据。

使用连续采集功能时相应的在软件中置硬件参数ADPara.ADMODE = PCH8603W1_ADMODE_SEQUENCE。例如：在内时钟模式下，置采样频率ADPara.Frequency = 100000Hz（采样周期为10uS），则AD在10uS内转换完第一个通道的数据后下一个10uS紧接着转换第二个通道，也就是每两个通道的数据点间隔10uS，以此类推，见图6.8。

外部信号周期、频率计算公式

内时钟模式下：

$$\text{外部信号频率} = \text{AD采样频率} / (\text{一个信号周期的点数} \times \text{通道总数})$$

$$\text{外部信号周期} = 1 / \text{外部信号频率}$$

外时钟模式下：

$$\text{外部信号频率} = \text{外时钟频率} / (\text{一个信号周期的点数} \times \text{通道总数})$$

$$\text{外部信号周期} = 1 / \text{外部信号频率}$$

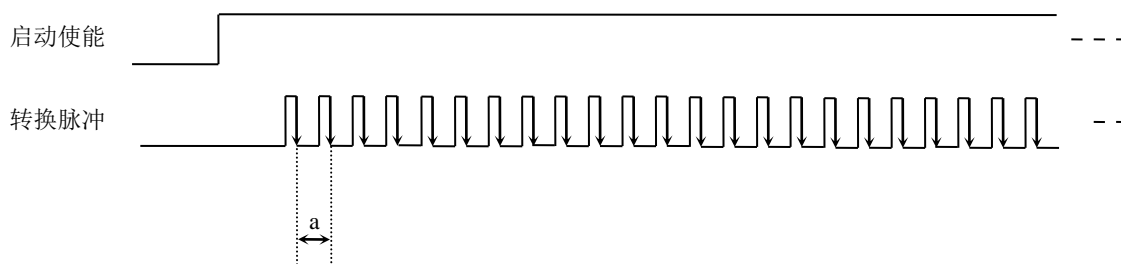


图 6.7 内时钟模式下的连续采集

说明： a—采样周期

二、AD 分组采集功能

分组采集（伪同步采集）功能是指AD在采样过程中，组内各通道以内时钟的采样频率进行转换，每两组之间有一定的等待时间，这段时间称为组间间隔。组循环次数是指在同一组内每个通道循环采集的次数。在内时钟和固定频率的外时钟模式下，组与组之间的时间称为组周期。这种采集模式下的转换过程为：组内各通道转换完成后暂停一段时间（即组间间隔GroupInterval），紧接着转换下一组，依次重复下去，所以称为分组采集。

该功能的应用目的是在相对较慢的采集频率下，尽可能保证各个通道间的时间差越小来实现更小的相位差，从而保证通道间的同步性，故亦称为伪同步采集功能。组内采样频率越高，组间间隔时间越长，信号相对同步性就越好。组内采样频率由ADPara.Frequency决定，组循环次数由ADPara.LoopsOfGroup决定，组间间隔由ADPara.GroupInterval决定。

在分组功能下分为内时钟模式与外时钟模式。在内时钟模式下，组周期由内时钟的采样周期、采样通道总数、组循环次数和组间间隔共同决定，每一个组周期AD就采集一组数据；在外时钟模式下，外时钟周期 \geq 内时钟采样周期 \times 采样通道总数 \times 组循环次数 + AD芯片转换时间，由外时钟控制触发AD采集数据。外时钟模式分为固定频率外时钟模式和不固定频率外时钟模式。在固定频率外时钟模式下，组周期是外时钟的采样周期。

在分组功能下，每个组周期内采集的信号次数（即每组内采集信号的脉冲个数）的计算公式为：

$$\text{组周期采样次数} = \text{采样通道总数} \times \text{组循环次数}$$

（一）、内时钟模式

外部信号频率的计算公式如下：

$$\text{组周期} = \text{内时钟采样周期} \times \text{采样通道总数} \times \text{组循环次数} + \text{AD芯片转换时间} + \text{组间间隔}$$

$$\text{外部信号周期} = (\text{信号周期点数} / \text{组循环次数}) \times \text{组周期}$$

$$\text{外部信号频率} = 1 / \text{外部信号周期}$$

公式注释：内时钟采样周期 = $1 / (\text{ADPara.Frequency})$

采样通道总数 = $\text{ADPara.LastChannel} - \text{ADPara.FirstChannel} + 1$

组循环次数 = $\text{ADPara.LoopsOfGroup}$

AD芯片转换时间 = 见《[AD模拟量输入功能](#)》参数

组间间隔 = $\text{ADPara.GroupInterval}$

信号周期点数 = 在测试程序中以波形信号显示，用鼠标分别测量一个信号周期的起始点和终止点的点数，再将测得的点数相减即为信号周期点数。点数显示在测试程序左下方的“偏移位置”栏中。

在内时钟模式下举例，例如：采集两个通道0、1，那么0和1通道就组成一组。采样频率(Frequency) = 100000Hz（周期为a = 10uS），组循环次数为1，组间间隔 (GroupInterval) c = 50uS，那么组周期采样次数 = 2×1 ，采集过

程是先采集第一组数据，包括0通道的一个数据和1通道的一个数据，这两个数据分别用10uS，转换完两个通道的数据需要20uS，经过一个AD芯片的转换时间（b）后AD自动停止进入等待状态直到50uS的组间间隔结束后，便启动下一组，开始转换0和1通道数据，然后再进入等待状态，就这样依次转换下去，如下图所示：

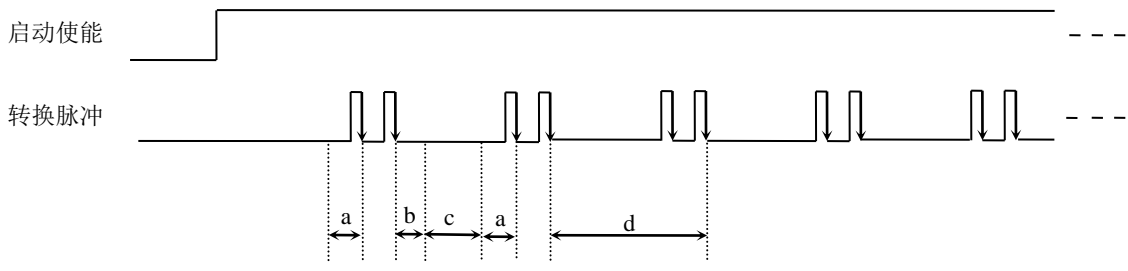


图 6.8 内时钟模式下组循环次数为“1”的分

- 说明：
- a—内时钟采样周期
 - b—AD芯片转换时间
 - c—组间间隔
 - d—组周期

将组循环次数变为2，那么组周期采样次数 = 2 × 2 = 4，采集过程是先采集第一组数据，包括0通道的两个数据和1通道的两个数据，再采集第二组数据，转换的顺序为0、1、0、1，这四个数据分别用10uS，转换完两个通道的四个数据需要40uS，经过一个AD芯片的转换时间后AD自动停止进入等待状态直到50uS的组间间隔结束后，便启动下一组，开始转换0和1通道数据，然后再进入等待状态，就这样依次转换下去，如下图所示：

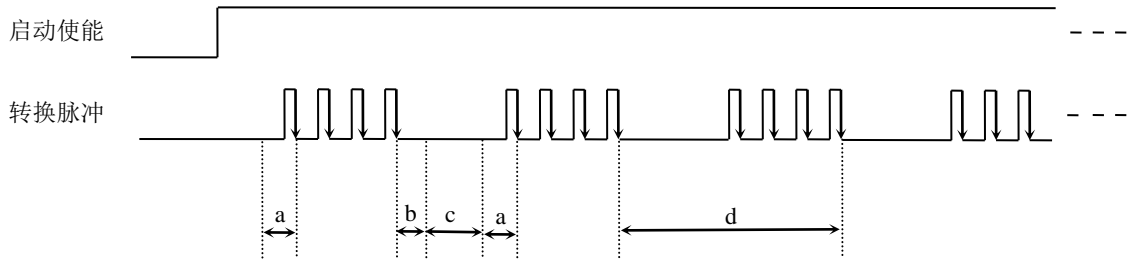


图 6.9 内时钟模式下组循环次数为“2”的分组

- 说明：
- a—内时钟采样周期
 - b—AD芯片转换时间
 - c—组间间隔
 - d—组周期

内时钟的分组采集规律以此类推。

(二)、外时钟模式

在外时钟模式下，对外时钟的要求是：外时钟周期 ≥ 内时钟采样周期 × 采样通道总数 × 组循环次数 + AD芯片转换时间，否则在组内转换时间内出现的外时钟沿会被忽略掉。并且注意，在外时钟模式下，组间间隔无效。

外部信号频率的计算公式如下：

固定频率的外时钟下：
组周期 = 外时钟周期

外部信号周期 = (信号周期点数 / 组循环次数) × 组周期

外部信号频率 = 1 / 外部信号周期

公式注释：组循环次数 = ADPara.LoopsOfGroup

信号周期点数 = 在测试程序中以波形信号显示，用鼠标分别测量一个信号周期的起始点和终止点的点数，再将测得的点数相减即为信号周期点数。点数显示在测试程序左下方的“偏移位置”栏中。

在固定频率外时钟模式下举例，例如：采集两个通道0、1，那么0和1通道就组成一组。采样频率 (Frequency) = 100000Hz (周期为 $a = 10\mu\text{s}$)，组循环次数为2，那么，组周期采样次数 = $2 \times 2 = 4$ ，采集过程是先采集第一组数据，包括0通道的两个数据和1通道的两个数据，再采集第二组数据，转换的顺序为0、1、0、1，这四个数据分别用 $10\mu\text{s}$ ，转换完两个通道的四个数据需要 $40\mu\text{s}$ ，经过一个AD芯片的转换时间 (b) 后AD自动停止进入等待状态直到下一个外时钟的边沿触发AD进行下一组采集，这样依次转换下去，如下图所示：

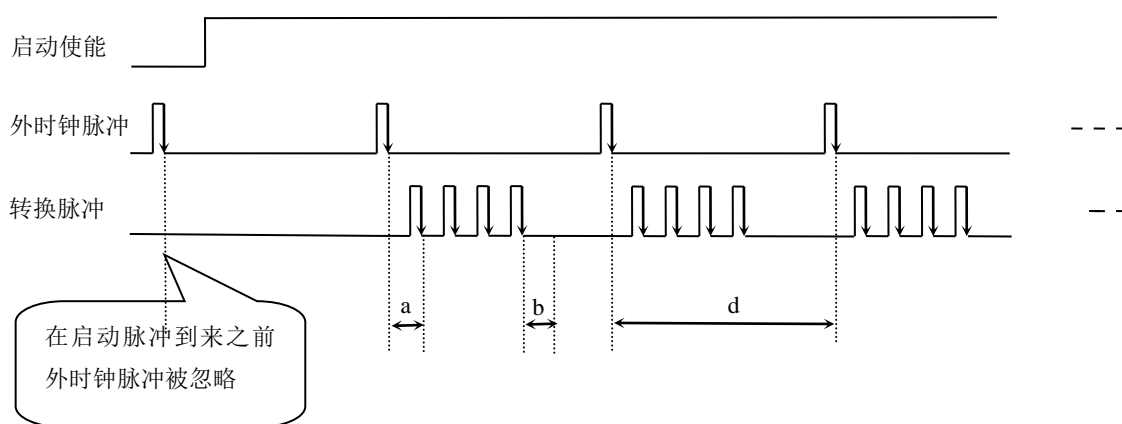


图 6.10 固定频率外时钟模式下的分组

说明： a—内时钟采样周期
b—AD芯片转换时间
d—组周期（外时钟周期）

在不固定频率外时钟模式下举例，原理同固定频率外时钟模式下的分组。在这种模式下，可以由用户控制任意的通道和任意的数据个数。用户将控制信号接入本卡的时钟输入端 (CLKIN)，设定需要的采样通道和组循环次数。当有外时钟信号时就采集用户设定的一组数据。由于外时钟频率不固定，外时钟周期大小不一致，但要满足：外时钟周期 \geq 内时钟采样周期 × 采样通道总数 × 组循环次数 + AD 芯片转换时间，否则在组内转换时间内出现的外时钟沿会被忽略掉。

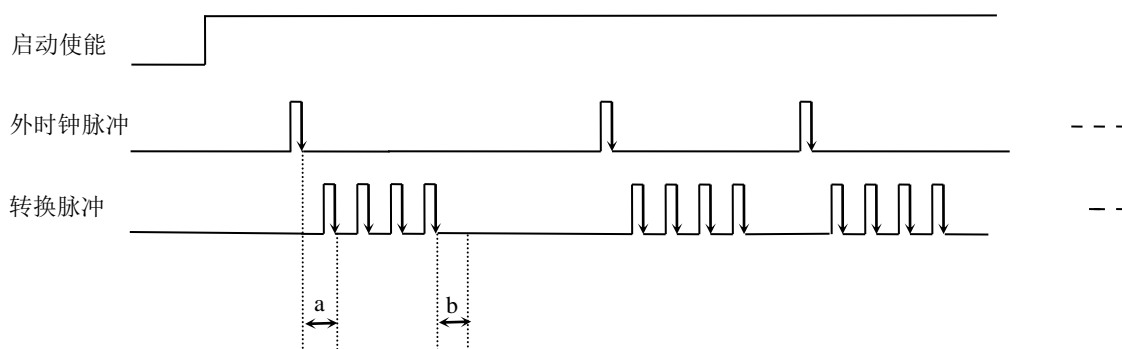


图 6.11 不固定频率外时钟模式下的分

说明： a—内时钟采样周期
b—AD芯片转换时间

第四节、DA 触发功能的使用方法

一、触发源(TriggerSource)

触发源包括软件触发、ATR 模拟量触发、DTR 数字量触发，可以通过软件选择。它的作用是决定由什么信号产生触发事件。注意软件触发源是由软件指令实现，即调用一次 `SetDeviceTirgDA()`即产生一次触发事件。而 ATR 和 DTR 需要由板外输入硬件信号。

二、触发方向(TriggerDir)

触发方向包括负向触发、正向触发、正负向触发。具体定义：

负向触发指的是触发源信号产生一个由高到低的瞬间跳变信号（即下边沿信号）时产生触发事件。比如触发源选择 ATR 时表示 ATR 输入信号由大于触发电平状态瞬间变化到小于触发电平状态时产生触发事件。对于 DTR 则是直接产生一个下边沿即可产生触发事件。而软件触发源则不必关心触发方向。

正向触发指的是触发源信号产生一个由低到高的瞬间跳变信号（即上边沿信号）时产生触发事件。比如触发源选择 ATR 时表示 ATR 输入信号由小于触发电平状态瞬间变化到大于触发电平状态时产生触发事件。对于 DTR 则是直接产生一个上边沿即可产生触发事件。而软件触发源则不必关心触发方向。

正负向触发指的是一旦发生以上两种情况中的一种即可产生触发事件。

三、触发模式 (TriggerMode)

触发模式包括单次触发(Single Trigger Mode)、连续触发(Continuous Trigger Mode)、单步触发(Stepped Trigger Mode)、紧急触发(Burst Trigger Mode)，具体定义：

(一)、单次触发(Single)

总体上是指定的段序列被依次循环输出一次。具体是当调用 `EnableDeviceDA ()`时 DA 不输出波形，只保持在原始状态下，只有当产生一个触发事件时设备才开始从段 0 输出波形。当段 0 循环指定次数后，自动转入下一段继续循环输出，待循环结束后再继续下一段。当输出到最后一段时，则最后一段自动进入无限循环，直到用户强行停止，停止后保持在被停止时的当前数据点状态下。如图 6.12，使用段 0、1、2 去创建单次触发的任意波形。当信号发生器收到一个触发事件，则开始产生段 0 数据波形，待段 0 数据按照指定次数循环结束后，紧接着循环段 1，以至到段 2。此时段 2 总是作无穷循环直到您停止它。因此，其总循环次数和最后段的循环次数不再有效。一旦触发后，不再接受新的触发事件。

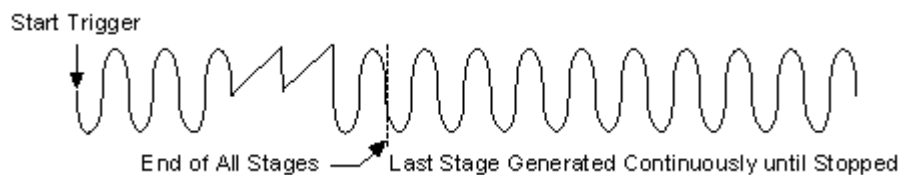


图 6.12

(二)、连续触发(Continuous)

总体上是指定的段序列被依次整个有限或无限循环输出。具体是当调用 `EnableDeviceDA ()`时 DA 不输出波形，只保持在原始状态下，只有当产生一个触发事件时设备才开始从段 0 输出波形。当段 0 循环指定次数后，自动转入下一段继续循环输出，待循环结束后再继续下一段。当输出到最后一段时，则最后一段不像单次触发那样，而是循环指定次数自动转入段 0 继续循环，当再次循环完最后段时再回到段 0。若总循环次数设为 0 时，则表示总循环为无穷循环，一旦到最后段结束，便总是回到段 0 继续输出，直到用户强行停止。若总循环次数(LoopCount)不等于 0，则表示总循环为有限循环，即从最后段循环完后回到段 0 的次数。当回到段 0 的次数达到 LoopCount 指定的值，则输出到最后段时会自动停止。停止后的状态保持在停止当时的点数据状态下。如图 6.13，使用段 0、1、2 去创建连续触发的任意波形。当信号发生器收到一个触发事件，则开始产生段 0 数据波形，待段 0 数据按照指定次数循环结束后，紧接着循环段 1，以至到最后段 2。待段 2 结束后自动回到段 0。因此，其总循环次数和段循环次数均有效。一旦触发后，不再接受新的触发事件。

当收到触发事件后，发生器从段 0 开始循环，直至最后一段，然后回到段 0，继续输出，除非用户停止，否

则一直循环到指定的总循环次数。在输出过程中, 不再接受新的触发事件。当一旦触发时, 置触发标志为 1, 而触发之前则为 0。且用户停止输出时自动复位为 0。

Continuous Trigger Mode for Arbitrary Waveform Generation Mode

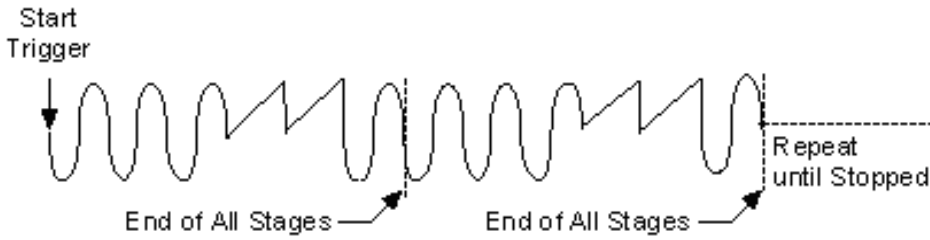
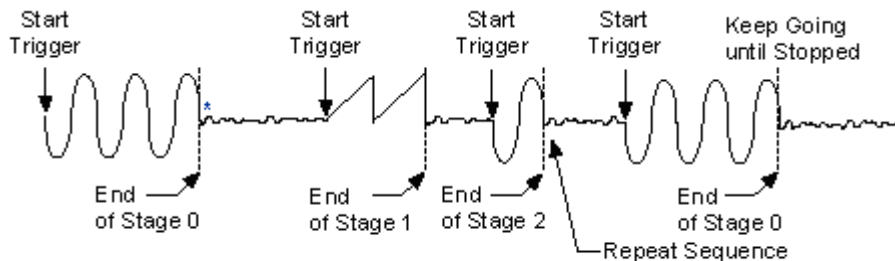


图 6.13

(三)、单步触发(Stepped)

总体上是指定的段序列中每个段均要接受一个独立触发事件才被依次有限循环输出。具体是当调用 `EnableDeviceDA ()` 时 DA 不输出波形, 只保持在原始状态下, 只有当产生第一个触发事件时设备才开始从段 0 输出波形, 待指定次数循环完后, 自动停止, 且保持在该段最后一个点状态下。此时若再产生一个触发事件, 则自动转入下一段继续循环输出, 待循环结束后又自动停止, 且保持在该段最后一个点状态下, 直到最后一个结束后又再产生触发事件, 则又自动回到段 0。注意在各个段循环输出过程中新的触发事件无效, 只有在某个段循环结束处于最后点保持状态下时产生的触发事件才有效。如图 6.14, 使用段 0、1、2 去创建单步触发的任意波形。当信号发生器收到一个触发事件, 则开始产生段 0 数据波形, 待段 0 数据按照指定次数循环结束后, 自动停止, 且保持在最一个点状态下, 当再来一个触发事件时, 则自动循环输出段 1, 以至到最后段 2。待段 2 结束后自动再来新的触发则又回到段 0。因此, 只有段循环次数有效。



*The first eight samples of the next stage are generated repeatedly.

图 6.14

(四)、紧急触发(Burst)

总体上是指定的段序列中每个段均要接受一个独立触发事件才被依次无限循环输出。具体是当调用 `EnableDeviceDA ()` 时 DA 不输出波形, 只保持在原始状态下, 只有当产生第一个触发事件时设备才开始从段 0 输出波形, 此时段 0 作无限循环输出, 此时若再产生一个触发事件, 则自动转入下一段继续作无限循环输出, 直至到最后段作无限循环输出, 若再来一个触发事件, 则又自动回到段 0 继续作无限循环输出。注意在各个段循环输出过程中新的触发事件总是立即有效。待用户停止后保持在最后一个点上。如图 6.15, 使用段 0、1、2 去创建紧急触发的任意波形。当信号发生器收到一个触发事件, 则开始产生段 0 数据波形, 此时段 0 则作无限循环输出, 若此时再来一个触发事件, 则自动开始段 1 的无限循环输出, 当再来触发事件, 则自动开始段 2 的无限循环输出, 当再来触发事件时则又回到段 0。因此, 总循环次数和段循环次数均无效。

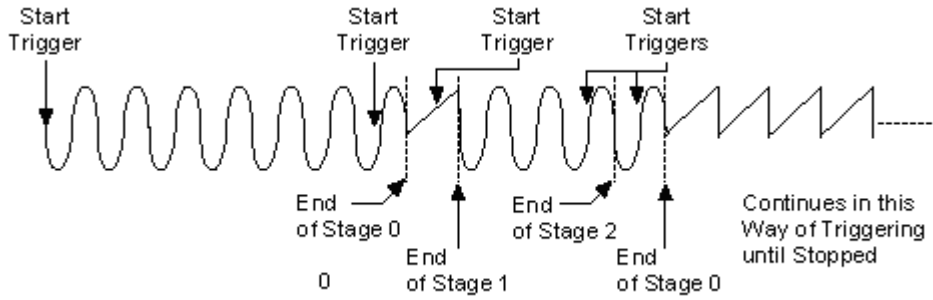


图 6.15

注：所谓原始状态即指上电最初状态或输出停止后保持的状态也可指软件复位后的状态。

第五节、DA 内时钟与外时钟功能的使用方法

一、DA内时钟功能

内时钟功能是指使用板载时钟振荡器经逻辑控制电路根据用户指定的分频数分频后产生的时钟信号去触发DA定时转换（即DA的刷新时钟）。该时钟最大与触发DA 的频率相同，最小可以达到板载时钟的32位分频，这样可以实现慢速回放RAM中存放的波形。要使用内时钟功能应在软件中置硬件参数DAPara.ClockSouce = PCH8603W1_CLOCKSRC_IN。该时钟的频率在软件中由硬件参数DAPara.Frequency决定。如Frequency = 100000，则表示输出点数的速度为100KHz。

二、DA外时钟功能

外时钟功能是指使用板外的时钟信号来定时触发DA进行转换。该时钟信号由连接器CN1的CLKIN脚输入提供。要使用外时钟功能应在软件中置硬件参数DAPara.ClockSouce = PCH8603W1_CLOCKSRC_OUT。该时钟的频率主要取决于外时钟的频率。在外时钟模式下，无论是DA的刷新时钟还是读取波形数据的时钟均与外时钟相同。

第七章 产品的应用注意事项、校准、保修

第一节、注意事项

在公司售出的产品包装中,用户将会找到这本硬件说明书、软件说明书和PCH8603W1板,同时还有产品质保卡。产品质保卡请用户务必妥善保存,当该产品出现问题需要维修时,请用户将产品质保卡同产品一起,寄回本公司,以便我们能尽快的帮用户解决问题。

在使用该产品时,应注意产品正面的IC芯片不要用手去摸,防止芯片受到静电的危害。万不得已时,请先将手触摸一下主机机箱(确保主机电源三线插头中的地线与大地相接),以提前放掉身体上的静电。

第二节、AD 模拟量输入的校准

产品出厂时已经校准,只有当用户使用一段时间后,或者改变原来的量程设置时及用户认为需要时才做校准。下面以 $\pm 5V$ 量程为例,说明校准过程:(其他量程同理)

准备一块5位半精度以上数字电压表,安装好该产品,打开主机电源,预热15分钟。

1) 零点校准:选模拟输入的任意一个通道,比如AI0通道,其他通道都接地,将AI0接0伏,在Windows下运行PCH8603W1高级程序,选择0通道,调整RP5使AI0通道的采样值约等于0伏。

2) 满度校准:选模拟输入的任意一个通道,比如AI0通道接正满度电压4997.55毫伏,其他通道都接地,在Windows下运行PCH8603W1高级程序,选择0通道,调整RP6使AI0通道的采样值接近后等于4997.55毫伏。反复调整RP6直到满足为止。

第三节、DA 模拟量输出的校准

以 $\pm 5V$ 量程为例,说明校准过程:

1) 将数字电压表的地线与62芯D型插头CN1中的任意模拟地(AGND)相接,电压表的输入端与需要校准的DA通道相连接。在Windows下运行PCH8603W1测试程序,选择DA输出检测。

2) 将DA输出设置为2048,通过调整电位器RP1,使DA0输出为0.000V(调整RP3使DA1输出为0.000V)。

3) 将DA输出设置为4095,通过调整电位器RP2(若调节DA0)或RP4(若调节DA1),使相应的D/A输出为4997.55mV(若量程为0~+5V时)。

4) 重复以上2)、3)步骤,直到满足要求为止。

第四节、保修

PCH8603W1自出厂之日起,两年内凡用户遵守运输,贮存和使用规则,而质量低于产品标准者公司免费修理。